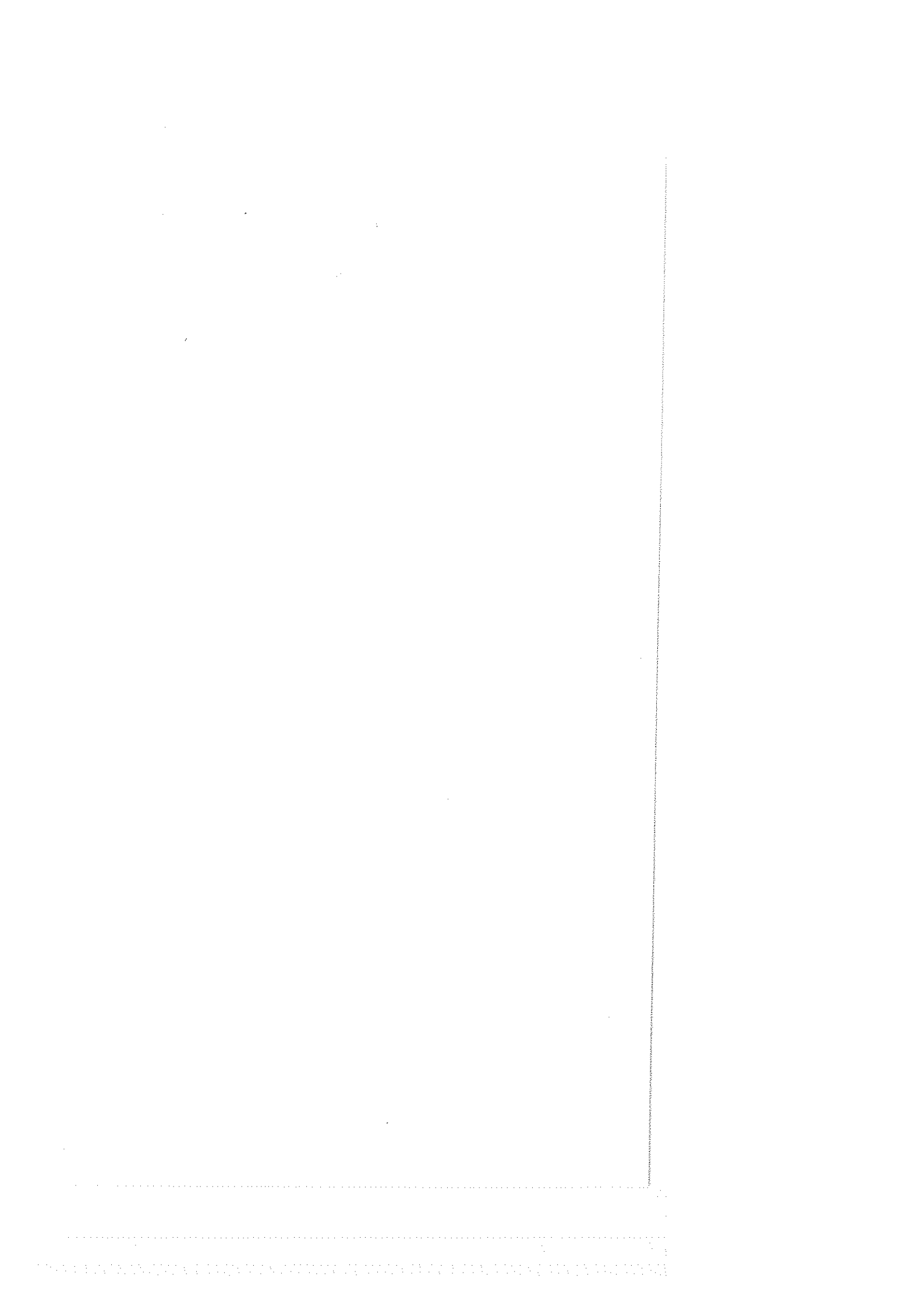


فاعلية التدريبات المركبة المقترحة علي الخصائص
البيوميكانيكية والبدنية الخاصة ومستوي أداء مهارات
الفجوة leap في التعبير الحركي

دكتورة

انتصار عبد العزيز حلمي



فعالية التدريبات المركبة المقترحة على الخصائص البيوميكانيكية والمبدئية الخاصة ومستوى أداء مهارة الفجوة Leap في التعبير الحركي

* أ.م.د. انتصار عبد العزيز حلمي

المقدمة :

شهد العصر الحديث تطوراً سريعاً وتقدماً بصورة مذهلة في شتى المجالات العامة والمجال الرياضي بصفة خاصة وذلك نتيجة ترابط العلوم بعضها ببعض وصولاً إلى حلول مناسبة للمشكلات العلمية المتعددة، وقد ظهر هذا الاتجاه بصورة واضحة في المجال الرياضي، حيث زاد الاهتمام في السنوات الأخيرة بالمشكلات التي ترتبط بأداء الحركات الرياضية وبصفة خاصة المراحل الفنية لهذا الأداء لمحاولة وضع التصورات والحلول العلمية المناسبة لتلك المشكلات بهدف الوصول للأداء الأمثل مع مراعاة استخدام الأساليب والوسائل العلمية الحديثة التي تسهم في تحليل الحركات الرياضية وتطويرها في ضوء استعدادات وقدرات الممارسين.

ويشير " تشارلز وروث Charles, Ruth " ١٩٩٤م إلى ضرورة أن يكون التدريب للأنشطة الرياضية منبثقة من طبيعة أداء مهارات هذا النشاط لذا فإنه يجب أن تركز البرامج التدريبية على نوعية وطبيعة أداء المهارات الحركية. (٢١ : ١٥٩)

كما يرى " محمد رمزي " ١٩٩٧م نقلاً عن " دنسكوتى Danskwy " أن الأداء الحركي الفائق لا يمكن تنفيذه بأسلوب مميز إلا إذا خضع للبحث والتحليل من أوجه متعددة في ضوء قوانين وقواعد الميكانيكا الحيوية تمهيداً للوصول إلى أفضل النتائج. (١٥ : ٢)

ويشير " محمد يوسف الشيخ " ١٩٨٤م إلى أهمية دراسة الأداء الحركي من الناحية الميكانيكية حيث أنه لا يمكن الوصول إلى الأداء المتميز إلا إذا خضع للبحث والتحليل من عدة أوجه في ضوء القواعد والقوانين الميكانيكية تمهيداً للوصول إلى أفضل النتائج. (١٨ : ١٦)

ويضيف " طلحة حسام الدين " ١٩٩٣م أن تطبيق الأسس الميكانيكية واختيار نوع الرافعة المشاركة في الأداء والذي يؤدي إلى زيادة سرعة وقوة الانقباض العضلي ويقلل من العبء الواقع على هذه العضلات ، وذلك لارتباط كفاءة العمل العضلي بالمفاصل التي تعمل كمحاور للحركة وتتوقف كفاءتها على كفاءة تنفيذها لشروط التراكيب البيوميكانيكية للأداء الحركي. (٩ : ١٤)

ويرى " سعيد عبد الرشيد ، فساتن عبد الحميد " ١٩٩٩م أن تطبيق المبادئ الميكانيكية الأساسية في دراسة ميكانيكية العمل العضلي للعضلات يساعد على فهم طبيعة الأداء وكيفية الارتقاء والتعرف على منبهات عمل المفاصل في كل جزء من أجزاء الجسم وما ينتج عنها من محصلات نهائية للحركة والتي يتحدد من خلالها المنحنى الخصائصي الأمثل. ويعتبر التحليل الحركي أداة التعامل مع كافة المهام المرتبطة بالأداء المهاري حيث

* استاذ مساعد بقسم التمرينات والجمباز والتعبير الحركي بكلية التربية الرياضية للبنات جامعة الزقازيق.

يعتمد في أسسه وقواعده على الدخول في عمق الأداء البشري وكشف أسراره من خلال إفادات العديد من العلوم المرتبطة بالإنسان ومن أهمها ما يختص بالأسس التشريحية والميكانيكية لأجزاء الجسم وأساليب مساهمتها في زيادة فاعلية الأداء في ظل بيئة ميكانيكية تحملها العديد من القوانين الطبيعية، كما يوفر لنا التحليل الحركي معلومات وصفية وكمية دقيقة للمفردات والمكونات الأساسية للمهارة. (٧: ١١٢)

وفي هذا الصدد يشير " إيلوت B.H. Eliot ٢٠٠٠م أن تقييم الأداء الحركي يتم من خلال ثلاثة أبعاد رئيسية وهم البعد النفسى والبعد الفسيولوجي والبعد الميكانيكي وأهمهم البعد الميكانيكي لما يتميز به من موضوعية في التقييم لاعتماده على أساليب موضوعية من قياس للمسافات والأزمنة والقوى المؤثرة في شكل رقمي مما يرفع من موضوعيتها وصدقها في التقييم كما أن دراسة الخصائص الميكانيكية تتيح الفرصة للحكم الموضوعي على مستوى إتقان الأداء كما تسمح بالإسهام الصحيح في تحسين التكنيك الرياضى عن طريق تصحيحه وتطويره وفقاً لنظريات التدريب. (٢٣: ٢٣٢)

كما تذكر " ليلي السيد فرحات " ٢٠٠٥م، " عادل عبد البصير " ١٩٩٨م أن التقييم عن طريق التحليل الحركي البيوميكانيكي يتم من خلال دراسة المتغيرات الميكانيكية للمسار الحركي للمهارة وذلك تبعاً لقوانين الحركة الرياضية والمتغيرات الناتجة فيها والمؤثرة في الأداء الحركي وهو الأسلوب الأمثل في التقييم بموضوعية دون تدخل العوامل الشخصية والذاتية عند إصدار الحكم (١٤ : ٧١)، (١١ : ١٣٣)

ويذكر " وستكوت West Cott " ١٩٩٥م أن التدريب البليومتري يتأسس على الإطالة السريعة للعضلة قبل الانقباض المباشر ينتج عنها انقباض انفجاري قوى ولذا فهو عبارة عن تدريبيات وثب تنمي القدرة العضلية بواسطة وضع العضلة في حالة إطالة قبل البدء في انقباض انفجاري. (٢٦ : ٣٤)

ويضيف "طلحة حسام الدين" ١٩٩٤م أن تدريب البليومتري يهدف إلى تحسين عمليات الارتقاء في الأداءات الرياضية المختلفة التي تعتمد في أحد مراحلها على الوثب، فإذا ما لوحظ أن هناك قصوراً في مستوى الأداء الارتقاء يرتبط بطول زمنه، فإن التدريب البليومتري يعتبر من أفضل أساليب التدريب التي تنمي ما يطلق عليه القوة المطاطية String Elastic، فقد أفادت نتائج العديد من الدراسات أن استخدام القوة المطاطية بكفاءة عالية يعتمد على كفاءة الاستجابة الانعكاسية للمستقبلات الحسية الموجودة في العضلات الباسطة للمفاصل خلال ذلك الجزء من الانقباض بالتطويل في القفز أو الوثب، وتحدد هذه الكفاءة باستخدام مغزل العضلات Spindle، لذلك فإن معظم تدريبيات هذا الأسلوب ترتبط بعامل الزمن، وعلى المدرب أن يحدد الخصائص الفنية للأداء المهاري تحديداً دقيقاً، وأن يركز على متطلبات العمل، حتى يمكن أن يحدد نوع التحميل الذي تشمله هذه التدريبيات وغالباً ما تنحصر هذه الأحمال من ١٠٠ : ١٥٠% من وزن الجسم إذا ما استعملت أثقال إضافية حتى يكون التدريب مركب، على أن يؤدي التدريب من ٥-

١٠ أدوار وبتكرارات عالية، كما يفضل أداء عدد أقل مع زيادة السرعة حيث يساعد ذلك على تعود العضلات على التحول السريع من الانقباض بالتطويل إلى الانقباض بالتقصير والعكس خلال لحظات زمنية محددة. (١٠: ٢٠٦، ٢٠٧)

مشكلة البحث وأهميته :

يشير " جمال علاء الدين " ١٩٩٤م و " محمد سليمان عبد اللطيف " ٢٠٠٣م أن الميكانيكا الحيوية المجال الرئيسي للبحث في القواعد والطرق الفنية لمختلف المهارات الحركية بطريقة موضوعية من خلال قياسات دقيقة تتم معالجتها بصورة كمية باستخدام قوانين الرياضيات ، ومما لا شك فيه أن الدراسة الموضوعية لأي مهارة تسهم في وضع الأسس العلمية التي تتبعها الطالبة بغرض تحسين مستوى الأداء والوصول لأفضل أداء مهاري ممكن. (٣: ١٥)، (١٦: ١٤)

كما يضيف " جمال علاء الدين " ١٩٩٤م أن الإعداد المهاري يفقد جوهره ومضمونه دون تحليل كمي وكيفي للمهارات حيث يشكل هذا التحليل للفروض والمقدمات الأولى والمتعلقة بموضوع الأساس العلمي لترشيد جوهر عملية التعليم ونقل وتدريب المهارات وإيجاد الأساليب الأكثر إكتمالاً ورفقاً لتأدية الأداءات الحركية وتعلم أفضل لتأدية هذه المهارات. (٣: ١٧١)

وفي هذا الصدد يرى " عادل عبد البصير " ١٩٩٨م أن الارتكاز أثناء الخطوة التمهيدية للأداء يعمل على تناقص السرعة الأفقية والرأسية لمركز ثقل الجسم نتيجة اتصال القدم بالأرض، لذلك تعمل قدم الارتكاز كمحول لعزم الازدواج وكمحور ارتكاز يساهم في زيادة السرعة مرة أخرى لحظة ترك الأرض وهذا يمثل عبء كبير على القدم المرتكزة قد يصل إلى أربعة أضعاف وزن الجسم، لذا فإن طريقة ارتكاز القدم على الأرض وزاويتها لحظة بدء الطيران يلعبون دوراً هاماً في تخفيف العبء على مفصل القدم وزيادة ما يعرف بقوة البداية وهي محصلة للقوى التي تؤثر على مقدار ومسافة واتجاه وسرعة الجسم على طول المسار الحركي. (١١: ١٨٥)

ويشير " دايمون جيفري Dyson Geoffre " ٢٠٠٠م أن مهارة الفجوة Leap من المهارات التي تتطلب مواصفات واستعدادات وقدرات خاصة لدى المؤدى نظراً لأنها تحتاج إلى مهارة عالية في طريقة أدائها من خلال تناول العمل على كلتا القدمين ، كما تعتبر الخطوة التمهيدية لأداء المهارة من وجهة النظر البيوميكانيكية من أهم وأصعب مراحل الأداء حيث يتم تغيير حجم واتجاه كل من السرعة والقوة معاً خلال الارتكاز، ويتطلب من المؤدى أن يتميز بالصفات البدنية كالقدرة والتوافق والرشاقة والمرونة والتوازن طبقاً للأداء الحركي ووفقاً للقواعد والقوانين الميكانيكية. (٢٢: ١٨٤)

من خلال العرض السابق ومن خلال اطلاع الباحثة على المراجع العلمية والأبحاث السابقة بقدر علمها أنه لا توجد دراسة تناولت التحليل الحركي لمهارة الفجوة Leap وتتم تطبيق التدريبات المركبة المقترحة عليها لتحسين الصفات البدنية والبيوميكانيكية ومستوى

الأداء، كما لاحظت الباحثة من خلال تدريسها لمادة التعبير الحركي بالكلية أن معظم طالبات التخصص يجدن صعوبة في أداء بعض مهارات التعبير الحركي مثل (الفجوة Leap) برغم التركيز الشديد والاهتمام الكبير عند تدريس تلك المهارة، الأمر الذي دعى الباحثة إلى محاولة التعرف على الصعاب والتغلب عليها من خلال تنمية بعض المتغيرات البدنية من خلال التدريبات المركبة المقترحة (أثقال - بلومترك) وتأثير ذلك على بعض الخصائص البيوكينماتيكية (قيد البحث) بإجراء التحليل الحركي للمهارة عن طريق التصوير بكاميرا التصوير ووحدة التحليل الحركي Simi لمعالجة الحركة أتماتيكياً بالتوافق مع جهاز الحاسوب المزودة به للوصول إلى نتائج كمية إلى جانب النواحي الكيفية والعلاقات المتبادلة بينهما وذلك حتى تصل الطالبة لأقصى أداء - إلى حد ما - أمثل لتلك المهارة.

وذلك من خلال التحليل البيوكينماتيكي للمهارة (أداء الطالبات) ومقارنته بالتحليل البيوكينماتيكي لنفس المهارة للأداء المثالي (لطالبات متميزة بالسنة النهائية لمعهد الباليه) بعد ترشيح الأساتذة لها وقيامها بتصوير خمس محاولات لنفس المهارة ثم تحليلهم لمعرفة مواطن الضعف والقصور في أداء الطالبات ومحاولة معالجته من خلال التدريبات المركبة المقترحة ، كما أن أداء المهارة يحتاج إلى أخذ خطوة تمهيدية ثم الطيران لمسافة للأمام ولأعلى ثم الهبوط مما يشير إلى أهمية تنمية الصفات البدنية الخاصة بالمهارة (القدرة - التوافق - المرونة - التوازن - الرشاقة)، كما أن الاستخدام الدقيق لحركات القدمين والذراعين والرأس حيث تشكل هذه الحركات في مجموعها جملة حركية يصعب دراستها وتحليلها بالطرق التقليدية. لذلك فقد اختارت الباحثة هذه المهارة لتكون محور لهذه الدراسة البحثية.

أهداف البحث :

- تصميم مجموعة من التدريبات المركبة المقترحة (تدريبات نوعية بالأثقال + تدريبات بليومتريك) الخاصة بمهارة الفجوة Leap والتعرف على تأثيرها على كل من :
- 1- المتغيرات البدنية الخاصة (القدرة العضلية للرجلين - التوافق العضلي العصبي - التوازن - الرشاقة - المرونة).
 - 2- بعض الخصائص البيوكينماتيكية (قيد البحث) أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.
 - 3- العلاقات الارتباطية بين الخصائص البيوكينماتيكية (قيد البحث) لمهارة الفجوة Leap
 - 4- نسب مساهمة الخصائص البيوكينماتيكية (قيد البحث) لمهارة الفجوة Leap.
 - 5- مستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap.

فروض البحث :

- 1- توجد فروق دالة إحصائية بين القياسين القبلي والبعدي لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في المتغيرات البدنية (القدرة - التوافق - المرونة - التوازن - الرشاقة)
- 2- توجد فروق دالة إحصائية بين القياس (القبلي والبعدي) والنموذج لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في الخصائص البيوكينماتيكية (الإزاحات والسرعات الأفقية والرأسية والتغير والسرعة الزاوية) أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

٣- توجد علاقات ارتباطية دالة إحصائياً ونسب مساهمة لبعض الخصائص البيوميكانيكية لبعض النقاط التشريحية المختارة أثناء لحظات أداء مهارة الفجوة Leap (الخطوة التمهيدية - الطيران " الفجوة " - الهبوط).

٤- توجد فروق دالة إحصائياً بين القياس (القبلي والبعدي) لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في مستوى أداء الفجوة Leap

مصطلحات البحث:

- التدريبات المركبة المقترحة :

هو نوع من التدريب يستخدم تدريبات الأثقال التي تؤدي إلى الشكل النهائي للمهارة يليها التدريبات البليومترية. (تعريف إجرائي)
- التدريبات البليومترية :

هو نوع من التدريب يستخدم الوثب بأنواعه والوثب الارتدادي في مستويات مختلفة مستعيناً بكمية الحركة وجسم الطالبة لمقاومة تعمل ضدها العضلات في استقبال وإيقاف هذه الحركة وإعادة الوثب والتحكم في سرعة الحركة خلال التمرين ويعمل على تنمية القدرة العضلية وبالتالي يحسن الأداء الديناميكي. (٩ : ٣٧٨)
- الخصائص البيوميكانيكية :

متغيرات ذات دلالة يمكن الاسترشاد بها في توجيه الأداء. (٩ : ٤)

وهي " الإزاحات والسرعات الأفقية والرأسية والتغير الزاوي والسرعة الزاوية للنقاط التشريحية المختارة أثناء لحظات الأداء لمهارة الفجوة Leap والتي يمكن حسابها أوتوماتيكياً من خلال وحدة التحليل الحركي Simi وكاميرا التصوير ٢٥٠ كادر/ث والتى تعمل بالحاسوب. (تعريف إجرائي).
المسار الحركي:

هو الخط المتصل الذي ترسه أي نقطة من نقاط الجسم أثناء حركته. (٤ : ١٨٩)
الدراسات السابقة (المرتبطة) :

١- أجرى " براون إدوارد Brown Edward " ٢٠٠٠م (٢٠) دراسة " تهدف إلى تأثير التدريب البليومتري من المنظور البيوميكانيكي على القدرة العضلية وأزمة الارتكاز في الوثب الثلاثي " واستخدم الباحث المنهج التجريبي على عينة قوامها (١٥) لاعباً من لاعبي المستويات العليا، التصميم التجريبي ذو المجموعة الواحدة بالقياس القبلي البعدي، واستخدم الباحث تدريبات بليومترية وحدة التحليل البيوميكانيكي - اختبارات بدنية - المستوى الرقمي للوثب الثلاثي. وتوصلت نتائج الدراسة إلى أفضل أسلوب التدريب البليومتري لتطوير القدرة العضلية في الوثب الثلاثي، وأزمة الارتكاز، وعلاقة إيجابية دالة بين القوة العضلية ومسار مركز الثقل أثناء الارتكاز، وبين التدريب البليومتري والمستوى الرقمي للوثب الثلاثي.

٢- أجرت "التنصار عبد العزيز حلمي" ٢٠٠١م (١) دراسة تهدف إلى " تأثير التدريب البليومتري على القدرة العضلية للرجلين وبعض المؤشرات البيوميكانيكية لمهارة

الكابريول Cabriole لطالبات تخصص التعبير الحركي"، واستخدمت الباحثة المنهج التجريبي والمنهج الوصفي على عينة قوامها (٩) طالبات من طالبات تخصص التعبير الحركي الفرقة الثالثة، التصميم التجريبي ذو المجموعة الواحدة بالقياس القبلي البيئسي البعدي، واستخدمت الباحثة تدريبات بليومتر ك - وحدة التحليل الحركي Elite وكاميرا التصوير بالأشعة تحت الحمراء - اختبارات بدنية ومستوى الأداء. وتوصلت نتائج الدراسة على أن تدريبات البليومتر المقترحة أدت إلى تحسن القدرة العضلية للرجلين وبعض المؤشرات البيوميكانيكية الخاصة بالمهارة قيد البحث ومستوى أداء المهارة.

٣- أجرت "انتصار عيد العزيز حلمي" ٢٠٠٢م (٢) دراسة "تهدف إلى فاعلية برنامج مقترح للاتزان على كفاءة المستقبلات الحسية الدهليزية وتوجيه بعض المؤشرات البيوميكانيكية لمهارة السيون Sissonne في الباليه" واستخدمت الباحثة المنهج التجريبي والمنهج الوصفي على عينة قوامها (٨) طالبات من طالبات تخصص التعبير الحركي الفرقة الرابعة، التصميم التجريبي ذو المجموعة الواحدة بالقياس القبلي البعدي، واستخدمت الباحثة برنامج للاتزان - وحدة التحليل الحركي Elite وكاميرا التصوير بالأشعة تحت الحمراء - جهاز قياس التوازن The equi test system - اختبارات بدنية - ومستوى الأداء. وتوصلت نتائج الدراسة إلى أن البرنامج المقترح للاتزان أثر إيجابياً بدلالة معنوية على بعض المؤشرات البيوميكانيكية لمهارة السيون Sissonne (الإزاحة الأفقية والرأسية، السرعة الأفقية والرأسية، العجلة الأفقية والرأسية) على بعض العناصر البدنية وعلى مستوى أداء المهارة.

٤- أجرت "جيهان أحمد بدر" ٢٠٠٢م (٦) دراسة "تهدف إلى معرفة استراتيجية تنمية القدرة العضلية للرجلين وتأثيرها على مراحل الأداء الحركي لبعض بدايات عارضة التوازن" واستخدمت الباحثة المنهج التجريبي والمنهج الوصفي على عينة قوامها (٢٧) طالبة من طالبات الفرقة الرابعة تخصص جهاز قسمن إلى ثلاثة مجموعات تجريبية بطريقة القياس القبلي البعدي، واستخدمت الباحثة برامج (قوة قصوى - بليومتر ك - مزيج من القوة القصوى والبليومتر ك) - وحدة التحليل الحركي Elite وكاميرا التصوير - اختبارات بدنية - مستوى الأداء. وتوصلت نتائج الدراسة إلى أن المتطلبات البدنية وطريقة التدريب تلعب دوراً هاماً في مستوى الأداء كما أنه يمكن تقييم مستوى الأداء بطريقة التحليل الحركي - تحسين مستوى الأداء للمهارات قيد البحث.

٥- أجرى "جارموبروتونن Jarmo Perttunen" ٢٠٠٣م (٢٤) دراسة "تهدف إلى العبء الميكانيكي في الوثب الثلاثي" واستخدمت الباحثة المنهج الوصفي على عينة قوامها (٤) لاعبين من المستوى الدولي دراسة وصف الحالة، واستخدمت الباحثة وحدة التحليل البيوميكانيكي بالفيديو ومنصة قياس القوة وجهاز رسم النشاط الكهربى للعضلات. وتوصلت نتائج الدراسة إلى ظهور القوة الرأسية القصوى في مرحلة التخميد، وظهور القوة الأفقية القصوى في مرحلة الارتكاز، وبلغ متوسط أزمنة ارتكاز الحجلة والخطوة والوثبة على التوالي (٠,١٢٩، ٠,١٥٧، ٠,١٧٧ ث)

٦- أجرى "ياسر السيد عاشور" ٢٠٠٤م (١٩) دراسة "تهدف إلى الخصائص البيوميكانيكية للمهارات التحضيرية كأساس لوضع ترميزات نوعية لنهايات حركية مختارة على جهاز العقلة"، و استخدم الباحث المنهج الوصفي على عينة قوامها لاعب واحد من المنتخب القومى المصرى للجمباز، دراسة وصف الحالة، واستخدم الباحث وحدة التحليل البيوميكانيكى، المهارة التحضيرية للنهايات الحركية على جهاز العقلة. وتوصلت نتائج الدراسة إلى أن نصف قطر الدوران والسرعة الزاوية لهما أهمية كبيرة فى التأثير على قوة الطرد المركزى أثناء عملية الصعود ضد الجاذبية الأرضية فى الدائرة الخلفية الكبرى وكذلك أثناء أداء المهارة التحضيرية للمهارات قيد البحث.

٧- أجرى "رحمى رحيمى وآخرون" Rahman Rahimi et al ٢٠٠٦م (٢٥) دراسة تهدف إلى "تأثيرات تدريبات الأثقال-تدريبات البليومترى والمزج بينهم على السرعة الزاوية" واستخدم الباحثون المنهج التجريبي على عينة قوامها (٤٨) طالب جامعي تم تقسيمهم إلى (٤) مجموعات مجموعة تدريبات البليومترى، ومجموعة تدريبات الأثقال، مجموعة المزج (تدريبات الأثقال مع تدريبات البليومترى)، (مجموعة ضابطة) وطبق أساليب التدريب على الثلاث مجموعات التجريبية لمدة (٦) أسابيع بواقع مرتين أسبوعياً، أما المجموعة الضابطة وطبق عليها الأسلوب المتبع، واستخدم الباحثون اختبار السـ (٦٠) ث على الدراجة الأرجومترية لتحديد السرعة الزاوية، وقد أسفرت أهم النتائج عن وجود فروق دالة إحصائية بين القياسات القبليّة والبعدية للثلاث مجموعات التجريبية عدا الضابطة فى السرعة الزاوية لصالح القياس البعدى ووجود نسب تحسن فى متغير السرعة الزاوية لصالح القياس البعدى لمجموعة التدريبات بالأثقال مع تدريبات البليومترى (المزجى) وذلك بمقارنتها بالمجموعات التجريبية الأخرى. التعليق على الدراسات السابقة (المرتبطة):

من خلال العرض السابق لسبعة دراسات مرتبطة تبين أنها أجريت فى الفترة الزمنية من (٢٠٠٠م) إلى (٢٠٠٦م). وبالرغم من التباين فى المنهج والعينة وتداولها للمتغيرات المختلفة التى تم قياسها أو تطبيق البرامج التدريبية إلا أنها ألقت الضوء على كثير من المعالم التى تفيد الدراسة الحالية كما يلى:

- ساعدت الباحثة فى اختيار المنهج الملائم وعينة البحث المناسبة.
- ساعدت الباحثة فى تحديد متغيرات البحث ومفاهيمه الأساسية.
- وجهت اهتمام الباحثة لأهمية تطبيق التدريبات المركبة المقترحة لما لها من أهمية ومساعدتها فى تحديد محترها والمدة الزمنية لتطبيقها.
- التعرف على كيفية إجراء عملية التحليل الحركى بواسطة وحدات التصوير بالفيديو وسرامج الحاسوب وكيفية الاستفادة من البيانات وعرضها وتفسيرها.
- اختيار أسب المعالجات الإحصائية.
- الاستفادة من نتائج هذه الدراسات فى تعضيد ومناقشة نتائج الدراسة الحالية.

إجراءات البحث :
أولاً: منهج البحث:

استخدمت الباحثة المنهج الوصفي لحساب المتغيرات البيوكينماتيكية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap لوصف ما هو كائن بالفعل وتفسيره وتحديد العلاقات والظروف بين الوقائع والأحداث وذلك بأسلوب التحليل البيوكينماتيكي عن طريق وحدة التحليل Simi وكاميرا التصوير بالفيديو ثنائي الأبعاد، وكذلك المنهج التجريبي بالتصميم ذو المجموعة الواحدة بالقياس القبلي البعدي لتطبيق التدريبات المركبة المقترحة.
ثانياً: عينة البحث :

تم اختيار عينة البحث بالطريقة العمدية من طالبات الفرقة الرابعة تخصص تعبير حركي بكلية التربية الرياضية للبنات جامعة الزقازيق للعام الجامعي ٢٠٠٧-٢٠٠٨ في سن (١٩-٢٠) سنة وقد بلغ عدد أفراد العينة (١١) طالبة قُسمن إلى (٥) طالبات للعينة الأساسية ، (٥) طالبات للعينة الاستطلاعية وعدد (١) طالبة من طالبات معهد النباليه (للأداء المثالي) وهي طالبة بالسنة النهائية بالمعهد تم ترشيحها من خلال عميدة المعهد العالي للنباليه، وهي بطلة معظم الحفلات التي تقام في دار الأوبرا والمسارح الأخرى.
وقد قامت هذه الطالبة بأداء أفضل (٥) محاولات تم تصويرهم وتحليلهم حتى يتم مقارنة أداء الطالبات بالقياس القبلي والبعدي بالأداء المثالي للطالبة.

جدول (١)

تصنيف عينات البحث

التصنيف	الأداء المثالي	عينة البحث الأساسية	العينة الاستطلاعية	عينة الصدق
العدد	طالبة واحدة من معهد النباليه	(٥) طالبات تخصص تعبير حركي الفرقة الرابعة	(٥) طالبات تخصص تعبير حركي الفرقة الرابعة	(٥) طالبات من الفرقة الأولى
محاولات الأداء التي تم تحليلها لمهارة الفجوة Leap	أفضل (٥) محاولات	أفضل محاولة لكل طالبة (٥) محاولات قبلية ثم تطبيق التدريبات المرشحة المقترحة، (٥) محاولات بعدي.	أربعة ثم تطبيق الدراسة الاستطلاعية طوبين	لحساب صدق التمسائر للاختبارات

وقد قامت الباحثة بعمل مسح مرجعي للدراسات والأبحاث المرتبطة ومن خلال القراءات النظرية تم تحديد الصفات البدنية والاختبارات الخاصة بها ثم قامت الباحثة بعرضها على الخبراء. ملحق (١) لتحديد الصفات البدنية الخاصة والاختبارات التي تقيسها والخاصة بمهارة الفجوة Leap. والجدول رقم (٢) يوضح التوصيف الإحصائي لعينة البحث كالآتي:

جدول (٢)

التوصيف الإحصائي لعينة البحث في المتغيرات المختارة (قيد البحث) ن = ١١

المتغيرات	وحدة القياس	المتوسط	الوسط	الانحراف	الانثناء
المسن أ	سنة	٢٠,٠٠	٢٠,٠٠	٠,٨٥	٠,٠٠
الطول	سم	١٦١,٢٥	١٦١,٠٠	٧,٤٧	٠,١٠
الوزن	كجم	٦٠,٦٦	٦٠,٠٠	٥,٤٩	٠,٣٦
القدرة العضلية (وثب عريض)	سم	١٥٠,٧٥	١٥٠	٥,٤٢	٠,٤٢
القدرة العمودية للوثب (الشغل)	قدم/رطل	٩١,٠٧	٩٠,٠٠	١٢,٦٣	٠,٢٥
التوافق (دوائر مرقمة)	ثانية	٤,٨٥	٤,٧١	٠,٥١	٠,٨٢
التوافق (نظ الحبل)	عدد مرات	٤,٠٠	٤,٠٣	٠,٨٩	٠,١٠
المرونة (فتحة اليرجل جرانده كار)	سم	١٩,٤٢	١٩,٢٥	٢,١٣	٠,٧٤
توازن حركي (باس المعدل)	درجة	٤٥,٣٥	٤٦,٠٠	٢,١٩	٠,٨٩
الرشاقة (جرى متعدد الاتجاهات)	ثانية	١٢,٤٦	١٣,٠٨	١,٦٦	٠,٧٠
مستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap	درجة	٤,٢٣	٤,٥٠	١,٦٢	٠,٥٠

المتغيرات البدنية والمهارية

يتضح من الجدول رقم (٢) أن معاملات الانثناء لعينة البحث الكلية في متغيرات النمو والمتغيرات البدنية والمهارية (قيد البحث) قد تراوحت بين (-٠,٨٩، ٠,٨٢) أي انحصرت بين (+٣) مما يدل على أن عينة البحث الكلية تمثل مجتمعاً اعتدالياً طبيعياً في المتغيرات المختارة.

ثالثاً: أدوات البحث:

١ - الأدوات والأجهزة :

- الرستاميتز لقياس الطول (بالسنتمتر).
- ميزان طينى لقياس الوزن (بالكيلو جرام).
- شريط قياس (بالسنتمتر).
- ساعة إيقاف لحساب الزمن (بالثانية).
- حبال - صناديق - أثقال حديدية (أحزمة أثقال - جاكيت أثقال - دامبلز " أثقال للحمل في اليد" - منط جمناز.

مكونات وحدة التحليل الحركي Simi :

- استخدمت الباحثة التحليل الحركي عن طريق التصوير بالفيديو ثنائي الأبعاد كوسيلة لجمع البيانات وتتكون وحدة التحليل الحركي من جهاز حاسوب Pentium III وبرنامج التحليل Simi automatic motion analysis.
- طابعة متصلة بالحاسب الآلى.
- كاميرا تصوير (فيديو) رقمية بسرعة ٢٥٠ (كادر/ث) وتوضع على حامل ثلاثى على ارتفاع (٩٠) سم وتكون الكاميرا عمودية على منتصف خط سير الطالبة أثناء أداء المهارة (قيد البحث) ، وقد تم استخدام سرعة ٦٠ (كادر/ث) نظراً لطبيعة أداء المهارة قيد البحث.

- صندوق معايرة Calibration Box مكعب الشكل طول ضلعه ١م ويوضع على بعد حوالي (٧-٩) متر تقريباً حسب طريقة أداء المهاره ليكون في نطاق التصوير.
- مصدر ضوئي يستخدم أثناء التصوير.

وتعد وحدة التحليل الحركي Simi والتي تعمل بالتوافق مع الحاسوب وتمثل الجيل الأكثر حداثة في العالم لأجهزة تحليل الحركة الأوتوماتيكية، حيث أن الكاميرا الرقمية للتصوير تعمل بسرعة ٢٥٠ (كادر/ث) والبرنامج الخاص بالتحليل Software يعالجون الحركة الرياضية بطريقة دقيقة وسريعة لمعرفة التفاصيل الدقيقة للأداء بدون وضع علامات على مفاصل المؤدى وتعطى نتائج الخصائص البيوميكانيكية محسوبة أوتوماتيكياً من خلال الحاسوب المرتبط بها.

- وحدة صوت Sound system.

وقد تم معايرة الأدوات والأجهزة بأخرى مماثلة للتأكد من صلاحيتها قبل الاستخدام.

٢ - الاختبارات. ملحق (٢)

- اختبار الوثب العريض من الثبات لقياس القدرة العضلية للرجلين (بالسنتمتر).
- اختبار القدرة العمودية للوثب (الشغل) لقياس القدرة العضلية للرجلين فى الوثب العمودى لأعلى (قدم/رطل).
- اختبار الدوائر المرقمة لقياس توافق الرجلين والعينين (ثانية).
- اختبار نط الحبل لقياس التوافق (عدد مرات).
- اختبار فتحة البرجل - جراند كار لقياس مرونة مفصل الفخذ (سم).
- اختبار باس المعدل لقياس التوازن الحركي (درجة).
- اختبار الجرى متعدد الاتجاهات لقياس الرشاقة (ثانية).
- اختبار مستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap (١٠) درجات (لجنة ثلاثية من أساتذة التعبير الحركي لمدة لا تقل عن ١٥ سنة).

٣ - التدريبات المركبة المقترحة ملحق (٤)

- قامت الباحثة بدراسة مسحية للمراجع والدراسات التي تناولت التدريبات المختلفة (الأثقال-البليومتر) وبناء على رأى الخبراء وكانت كالآتى:
- المدة الكلية (١٠) أسابيع.
 - عدد الوحدات التدريبية فى الأسبوع (٣ أيام).
 - زمن الوحدة التدريبية اليومية (١٠ق).
 - إجمالى عدد ساعات التدريب (٣٠) ساعة تدريبية.
 - واستخدمت الباحثة صناديق مقسمة وذات ارتفاعات مختلفة ، منط للجيمباز - أثقال (دامبلز - جاكيت أثقال - أحزمة أثقال) - حبال وهى أدوات وأجهزة لتطبيق التدريبات المركبة المقترحة.
- وتم تقسم الوحدة التدريبية اليومية إلى ثلاث مكونات رئيسية بناء على رأى السادة الخبراء كالآتى:

١ - الإحماء (٥ ق) :

تبدأ الوحدة اليومية بالإحماء الجيد والذي يخدم الهدف الرئيسي للوحدة وذلك للتأثير على الجهاز الحركي وزيادة نشاط الجهاز العصبي المركزي والجهاز الدوري التنفسي وقد أشارت المراجع العلمية إلى أن التدريبات المركبة المقترحة (الأثقال والبليو مترك) يجب أن تبدأ بالإحماء والإطالة للمجموعات العضلية المختلفة وخصوصاً الرجلين وقد اشتملت على المشي والجرى وتمارين إطالة الجوز والرجلين والسرايين ومجموعة من تمارين الوثب بالقدمين أو بقدم واحدة.

٢ - الجزء الرئيسي (٥٠ ق) :

أ - التدريبات المركبة المقترحة (٣٥ ق) :

- مجموعة تدريبات الأثقال المقترحة (١٥ ق).

- مجموعة التدريبات البليومترية المقترحة (٢٠ق).

ب - تنمية الصفات البدنية الخاصة (قيد البحث) (٥ ق) :

وقد تم تحديد درجة شدتها وعدد مرات التكرار وكذلك فترات الراحة البينية لكل منهما طبقاً لمحتوى ملحق (٤)

ج - التدريب على المهارة (قيد البحث) (١٠ ق) وذلك لتحسين مستوى أدائها وذلك بعد معرفة التفاصيل الخاصة بالتحليل البيوميكانيكي لأداء كل طالبة ومعرفة مواطن الضعف والتركيز عليها أثناء التدريب على المهارة وذلك من خلال مقارنة قياسها بالنموذج المثالي للأداء، فمثلاً لو كان القصور في الإزاحة الرأسية (ارتفاع الطيران) أثناء أداء المهارة استخدمت الباحثة تدريبات نوعية أي نفس التمرينات التي تؤدي بها المهارة ولكن مع حمل أثقال باليدين أو ليس أحزمة بها أثقال واستخدام صناديق ذات ارتفاعات مختلفة ومنط الجمباز للتدريب على المهارة من ارتفاعات مختلفة وبأشكال مختلفة حتى يتحسن ارتفاع الطيران مع مراعاة أن يكون التدريب مرتبط بتدريبات مرونة للمفاصل المشتركة في أداء المهارة، أما إذا كان القصور في الإزاحة الأفقية (مسافة الطيران) أثناء أداء الفجوة Leap راعت الباحثة التركيز على بداية ونهاية أداء المهارة بوضع منط الجمباز وأخذ خطوة عليه لعمل الفجوة للوصول إلى مسافة أطول أو لبدء المهارة من على صندوق مرتفع ومحاولة الوصول إلى مسافة معينة وزيادتها بالتدرج أو أداء المهارة على الأرض مع وضع علامات ومحاولة زيادة مسافة الطيران للوصول إلى العلامة التالية وهكذا، أيضاً معرفة تفاصيل الأداء الخاصة بالسرعة الأفقية أو الرأسية فقد راعت الباحثة سرعة أداء الطالبات للمهارة مع تغيير الاتجاهات والتركيز على المرحلة التمهيديّة وهى أخذ الخطوة ورفع الرجل الأخرى مفرودة للأمام ولأعلى لمسافة في الهواء أثناء مرحلة الطيران للفجوة Leap.

- التدريب على سرعة أداء المهارة ثم أداؤها ببطء شديد والتدرج من البطيء إلى السريع إلى الأسرع والعكس وتغيير الاتجاهات والزوايا أثناء الأداء بالإضافة إلى التفاصيل الفنية لشكل الرأس والذراعين والجزع والرجلين والأمشاط ومقارنة أداء الطالبة بالأداء المثالي.

٣ - فترة التهيئة (٥ ق):

واشتملت على تمارين للاسترخاء والتنفس والتهيئة وذلك للعودة بالجسم إلى حالته الطبيعية. أسس وضع التدرجات المركبة المقترحة :

روعي عند تصميم التدرجات المركبة المقترحة المبادئ والشروط التالية:

- ١- أن تحتوي التدرجات المركبة المقترحة على جزئين الجزء الأول تدريبات نوعية بالانتقال والجزء الثاني تدريبات بليومترية، وأن يحتوي الجزء الرئيسي على التدريب على المهارة الحركية من قوة وسرعة ومسار زمني للقوة والاتجاه والمدى وتنمية الصفات البدنية قيد البحث.
- ٢- أن يتوقف عدد تكرار التمرين على مقننة الطالبة.
- ٣- أن يكون التمرين أسهل من أداء المهارة وبنفس أداء المهارة أو جزء منها.
- ٤- عدم الانتقال من وحدة تدريبية إلى أخرى إلا إذا أتقنت الطالبات جميع التمرينات وجميع أجزاء الوحدة.
- ٥- مراعاة الفروق الفردية بين الطالبات عينة البحث.
- ٦- توفير عوامل الأمن والسلامة أثناء الأداء.
- ٧- أن تكون العضلات العاملة في التمرين هي نفس العضلات العاملة في المهارة قيد البحث أو أحد أجزائها.
- ٨- تحديد المتغيرات البدنية الخاصة.

رابعاً: الدراسة الاستطلاعية :

أجريت الدراسة الاستطلاعية على (٥) طالبات من نفس مجتمع البحث وخارج عينة البحث الأساسية وذلك في الفترة من الاثنين الموافق ٢٠٠٧/١٠/١م إلى الاثنين الموافق ٢٠٠٧/١٠/٨ وذلك :

- لمعرفة أبعاد ومكان التصوير (للخصائص البيوكينماتيكية أثناء أداء مهارة النجوة Leap ومن نتائجه أن أنسب مكان لوضع الكاميرا وزاوية التصوير، حيث كانت مسافة بعد الكاميرا عن الطالبة (٧-٩م) وارتفاع الكاميرا عن الأرض (٩٠سم) وزاوية الكاميرا وضعت بحيث تكون عمودية على جانب الطالبة أثناء الأداء، تم معايرة سرعة الكاميرا قبل التصوير واستخدم مصدر ضوئي أثناء التصوير لأن الأداء تم داخل صالة التدريب بمعمل بحوث كلية التربية الرياضية للبنين جامعة الزقازيق.
- إجراء المعاملات العلمية للاختبارات وصلاحياتها وتحديد الزمن اللازم.
- تجريب وحدة يومية من التدرجات المركبة المقترحة لمعرفة مناسبة التدرجات وتلافى أي صعوبات أثناء التنفيذ على العينة الأساسية.

سادساً: الخطوات التنفيذية للبحث :

إجراءات القياس القبلي :

تم إجراء القياس القبلي لمعدلات النمو والصفات البدنية يوم الثلاثاء الموافق ١٠/٩/٢٠٠٧ م.

- قياس معدلات النمو (الطول - الوزن - السن).
- قدرة عضلات الرجلين (الوثب العريض من الثبات - القدرة العمودية للوثب "الشغل").
- التوافق (نط الحبل - الدوائر المرقمة).
- المرونة (فتحة البرجل " الجرائد كار ").
- التوازن الحركي (باس المعدل).
- الرشاقة (الجرى متعدد الاتجاهات).
- الخصائص البيوميكانيكية (أجريت في معمل بحوث التربية الرياضية للبنين جامعة الزقازيق في يوم الأربعاء الموافق ١٠/١٠/٢٠٠٧ وتمت عملية التصوير بمعمل البحوث أثناء أداء مهارة الفجوة Leap وكانت المسافة بين الكاميرا والطالبة التي تؤدي حوالى من (٧-٩) متر تقريباً تزيد أو تقل حسب وثبة كل طالبة وحسب طولها حتى تظهر المهارة في الكاميرا واضحة من بدايتها إلى نهايتها (الخطوة التمهيدية "دفع الأرض" - الطيران الفجوة Leap - الهبوط).
- كما راعت الباحثة أن تكون الكاميرا عمودية تماماً على منتصف خط سير الطالبة أثناء أداء المهارة وقد تم تصوير محاولتين لكل طالبة اختارت الباحثة الأفضل لتحليلها (داخل الكادر) أي جميع أنحاء الجسم المشتركة أي (٥) محاولات للفجوة Leap في القياس القبلي.
- مستوى الأداء المهارى لمهارة الفجوة Leap. وذلك يوم الخميس الموافق ١١/١٠/٢٠٠٧ م.

كيفية استخدام وحدة التحليل الحركى Simi ومواصفاتها :

- تعمل وحدة التحليل بواسطة وحدة حماية يتم توصيلها بالحاسوب مما يزيد من دقة حفظ البيانات المسجلة.
- لا تحتاج إلى نظام معايرة معقد ولكن يكفي أي شيء معلوم أبعاده ليكون في نطاق التصوير.
- يوجد بالوحدة أكثر من نموذج لمقاييس أبعاد الجسم.
- يمكن تحليل الجسم ككل أو جزء منه أو الأداة المستخدمة فقط.
- الجهاز ثنائي وثلاثي الأبعاد.
- يتم التعامل مع الفيلم المصور أتماتيكياً، وتسجيل البيانات وطبعها بالإضافة إلى عرض الرسوميات والتحليلات بمقاييس رسم مختلفة وأوضاع مختلفة.
- بعد أن يتم الإعداد للتصوير كما سبق التقويه عنه فى القياس القبلى للخصائص البيوميكانيكية.
- المعايرة Calibration وتعتمد على صندوق المعايرة Calibration Box مكمب الشكل طول ضلعه ١م ويتم تحديد المجال الذى تتم فيه المهارة حيث يجب تضيق

- الكاميرا من خلال شاشة العرض الخاصة بها عن طريق العدسة، بعد ذلك يستبعد الصندوق وتستعد الطالبة لأداء المهارة في نفس المجال بعد التجريب.
- تشغيل كاميرا الفيديو قبل التصوير مع التأكد أن الوصلات الكهربائية في مكانها بجانب شحن بطارية الكاميرا (تم استخدام (٦٠ كادر/ث) من سرعة الكاميرا لتلائم طبيعة مهارة الفجوة Leap.
 - اختيار أفضل محاولة لأداء المهارة لكل طالبة أي (٥) محاولات للقياس القبلي و (٥) محاولات للقياس البعدي.
 - تدون أسماء الطالبات حسب ترتيب التصوير يدوياً.
 - تراجع عملية التصوير.
 - توصل آلة تصوير الفيديو بالحاسوب عن طريق كارت وكابل ناقل للبيانات.
 - تحديد بداية ونهاية كل أداء وتقطيع الفيلم وكتابة اسم الطالبة
- وقد تم تحديد المتغيرات البيوكينماتيكية ولحظات الأداء التي تم تحليلها لمهارة الفجوة Leap من خلال المراجع والدراسات السابقة وبناء على رأي السادة الخبراء كالاتي:
- لحظات الأداء للمهارة (الخطوة التمهيديّة - الفجوة " الطيران " - الهبوط).
 - المتغيرات البيوكينماتيكية (الإزاحات والسرعات الأفقية والرأسية والتغير الزاوي والسرعة الزاوية).
 - أجزاء الجسم (النقاط التشريحية " الرأس - الفخذ الأيمن والأيسر - الركبة اليمنى واليسرى - رصغ القدم اليمنى واليسرى - التدم اليمنى واليسرى). وقد تسم استبعاد (الكتف والكوع ورسغ اليد وكف اليد وكعب القدم) بناء على رأي الخبراء لكثرة المتغيرات التي تم حسابها أثناء اللحظات الزمنية للأداء وحساب المتغيرات البيوكينماتيكية لكل جزء من أجزاء المشار إليه.

الدراسة الأساسية:

تنفيذ التدرجات المركبة المقترحة على طالبات عينة البحث في الفترة من الخميس ٢٠٠٧/١٠/١١م إلى السبت ٢٠٠٧/١٢/٢٢ بواقع (١٠) أسابيع ثلاث مرات أسبوعياً (السبت - الاثنين - الخميس) وذلك بعد إنتهاء اليوم الدراسي زمن الوحدة التدريبية اليومية (٦٠) دقيقة.

القياس البعدي:

تم إجراء القياس البعدي من السبت الموافق ٢٠٠٧/١٢/٢٢ إلى الاثنين ٢٠٠٧/١٢/٢٤ بنفس أسلوب القياس القبلي.

سابعاً: المعالجات الإحصائية:

- المتوسط الحسابي.
- الانحراف المعياري.
- الوسيط.
- معاملات الالتواء.
- اختبارات T.test.
- معاملات الارتباط بيرسون.
- خطوات التحليل المنطقي للانحدار.
- F. Test
- أقل فرق معنوي L.S.D
- مصفوفة معاملات الارتباط.

عرض النتائج ومناقشتها :

أولاً: عرض النتائج:

جدول (٥)

نموذج لتوصيف الخصائص البيوميكانيكية للرأس والكتفين والكوعين أثناء أداء مهارة الفجوة Leap اللطالية النموذج (محاولة واحدة فقط)

زمن مراحل الأداء	السرعة (سم/ث)		الإزاحة (سم)		لحظات الأداء
	الرأسية	الأفقية	الرأسية	الأفقية	
١,٤٤	٧٨,٧٩	١٠٨,٩٥	١٧٠,٥٩	٢٩,٧٩	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٦,٤٠	١١١,٤١	١٩٤,٨١	٨٦,٧٦	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٥٩,٥٤-	١٣٥,٤٤	١٦٨,٤٣	١٤٢,٦٦	الهبوط
١,٤٤	٧٧,٢٨	٧٢,٤٠	٩٣,٣٢	١١,٣٦	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٥,٩٤-	١٢٨,٤٥	١٢٨,٠٢	٧٧,٧٠	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	١١٥,٦٠-	١١٧,٦٣	٩٧,٠٢	١٣٣,٢٩	الهبوط
١,٤٤	٨٨,٧٧	٨٢,٤٦	١٠١,٨٠	٣٤,٠٩	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٣٤,٣٢-	١٣٩,٤٣	١٢٦,٩٤	٩٧,٥٩	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٨٨,٣٨-	١٣٦,١٣	٩١,٦٢	١٥٦,٤٨	الهبوط
١,٤٤	٦٤,٥٥	٦٥,٢٦-	٤٤,١١	١٦,٥٨	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٣٨,٧١	١١٨,٠١	١٠٠,١٠	٣٥,٦٣	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٢٢٢,٥٧-	٢٣٠,٦,٥٤	٥٩,٢٣	١٠٣,٩٦	الهبوط
١,٤٤	١٢٨,٤١	٦٩,٤٩	٨٨,٣٨	٧٤,١٧	الخطوة التمهيدية
١,١٧	١٣٦,٦٦-	١٥٢,١٠	١١٦,٤٥	١٤٠,٣٥	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٨١,٤٤-	٩٧,٣٦	٤٥,٩٩	١٦٨,٦١	الهبوط
١,٤٤	٥٥,٦٠	٣٢,٩٤-	٦,٧٩-	١٧,٦٦	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٦١,٨٥	١٤٥,١٩	٨٤,٥٢	١١,٠٦-	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	١٣٣,٥٧-	٢٣١,٠٣	٤١,١٨	٦٣,١١	الهبوط
١,٤٤	١٦٨,٦٦	٨٣,٢٣	٨٦,٦٨	١٢,٦١	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٢٣٦,٩٩-	١١٤,٢٥	١٢٢,٣١	١٨٨,٥٧	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٩٥,٨٦-	٧٩,٥٤-	٥,٨٦-	١٦٦,٩٢	الهبوط
١,٤٤	٨٨,٥٣	٢٢,٥٠-	١٢,١٩-	١٣,٨٢	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٦٣,٨٦	١٣٦,٢١	٨٧,١٥	١٥,٥١-	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	١٣٨,٥٢-	٢١٧,٨٢	٤٤,١١	٥٨,٨١	الهبوط
١,٤٤	١٦١,٣٤	٨٥,٦١	٧٩,٤٣	١٢٧,٤٥	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٢٣١,٢١-	٩٢,٦٠	١١٥,٨٤	١٩١,٧٩	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٩٦,٩٤-	٨٨,٩١-	١٥,٢٧-	١٦٢,٧٧	الهبوط
١,٤٤	٢٠,١٣	٦٧,٨٨-	١٩,٤٣	٣٦,٣٩	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٥٢,٦٧	١٢٤,٢٣	٧٤,٠٤	٢٩,٣٢-	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	١٥٨,٥٦-	٢٤١,٨٥	٢٨,٨٤	٤٨,٣٧	الهبوط
١,٤٤	١٧٦,٣٨	٥٤,٠٥	٩٠,٥٤	١٤٣,١٢	الخطوة التمهيدية
١,١٧	٢٩٠,٣٦-	١١١,٠٢	١٢٤,٤٧	٢٠٩,٧٦	الفجوة (الطيران)
١,٦٣	٥٠,٢٨-	٣٧,٦٢-	١٤,٦٥-	١٨٨,٤٢	الهبوط

يتضح من الجدول رقم (٥) قيم الإزاحات والسرعات الأفقية والرأسية وزمن مراحل الأداء أثناء أداء أهم اللحظات الزمنية لمهارة الفجوة Leap اللطالية النموذج لمحاولة واحدة فقط، وقم تم استبعاد (رسم اليد وكف اليد) اليمنى واليسرى بناء على رأى الخبراء.

تابع جدول (٥)

نموذج لتوصيف التغير الزاوي والسرعة الزاوية لمفصل الكتف والفخذ والركبة ومفصل رسيخ القدم لمهارة الفجوة Leap للطالبة النموذج (محاولة واحدة فقط)

التغير الزاوي	لحظات الأداء	زمن لحظة الأداء	التغير الزاوي لمفصل الفخذ		
			الزاوية يمين	السرعة الزاوية يمين	الزاوية يسار
التغير الزاوي لمفصل الفخذ	الخطوة التمهيدية	١,٤٤	١٧٤,٥١	٣١٥,٢٩-	١٩٧,٨١
	الفجوة (الطيران)	١,١٧	٢٥٤,٦٣	١٣٤,٠٥-	١٣٠,٨٢
	الهبوط	١,٦٣	١٩١,٣١	٤١,٩٦-	١٥٢,٤٢
التغير الزاوي لمفصل الركبة	الخطوة التمهيدية	١,٤٤	٢٠٨,٤٢	٢٣٨,٧١	٣٠٤,٦٨
	الفجوة (الطيران)	١,١٧	١٥٩,٣١	٣,٠٩-	١٩٥,١١
	الهبوط	١,٦٣	١٩٦,٧٥	١٦١,٤٧	٢٠٨,٣٥
التغير الزاوي لمفصل رسيخ القدم	الخطوة التمهيدية	١,٤٤	٢٤٤,٢٤	١٧٩,٩٧	٢٤٠,٧١
	الفجوة (الطيران)	١,١٧	١٧٨,٨٩	٣,٠٢-	١٩١,٤٠
	الهبوط	١,٦٣	٢٤٩,٦٢	٣٣٤,٠٦	١٩٦,٠٩

يتضح من الجدول رقم (٥) قيم التغير الزاوي والسرعة الزاوية للمفاصل المشتركة في أداء مهارة الفجوة Leap وذلك أثناء أهم اللحظات الزمنية للطالبة النموذج.

جدول (٦)

دلالة الفروق بين القياسين القبلي والبعدي للمتغيرات البدنية الخاصة

ومستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap

ن = ٥

قيمة ت	القبلي		البعدي		وحدة القياس	المتغيرات البدنية
	ع	م	ع	م		
*٤٠,٠٤٢	٢,٨٩٥٦	١٩٠,٨٢	٠,٤٢٤٩	١٥٠,٦	سم	الوثب العريض من الثبات
*٥٠,٠٧	١٦١,٥٦٠	٩٨,٣٥١	١,٨٧٧	٩١,٨٦	قدم/رطل	القدرة العمودية للوثب
*٤,٩٤١	٠,٣٦٤٢	٢,٥٩٠	٠,١٧٨٧	٤,٤٢٦	ثانية	التوافق للدوائر المرفقة
*٩,٥٢	١,١٠١	٥,١٧٧	٤٩,٣٥	٦,٨٨	عدد مرات	التوافق لخط السبل
*٤٣,٤٣	٠,٢٣٣	٥,٣٥٢	٠,٦٤٧١	١٨,٩٨	سم	المرونة فتحة اليرجل
*١٦,٤٩٤	٧,٧٠٨	٧٢,٤٠	٢,٨١٥	٤٦,٣٦	درجة	توازن حركي باس المعدل
*١٩,٥٣٦	٠,٢٢٠٢	٨,٤١٦١	٠,٦٤٩	١٣,٣٤	ثانية	رشاقة (الجرى متعدد الاتجاهات)
*٥,٥٥٧	٢,١٠١	٨,١٣	٤,٧٥	٤,٧٥	درجة	مستوى الاداء المهاري

قيمة ت الجدولية عند مستوى معنوية ٠,٠٥ = ٢,٣٠٦

يتضح من الجدول رقم (٦) وجود فروق دالة إحصائية بين القياسين القبلي والبعدي في المتغيرات البدنية الخاصة ومستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap

جدول (٧)

تحليل التباين للازاحات والسرعات الأفقية والرأسية لنقاط التشريدية
المختارة لحظة الخطوة التمهيديّة

الدلالة	قيمة ف	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المعقبات البيوكيميائية
دال	*١٦٧٠,٦٦٥	٣٧٨٣,٤٥٥	٢	٧٥٦٦,٩١١	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للرأس
		٢,٢٦٤٦	١٢	٢٧,١٧٥٦	داخل المجموعات	
دال	*٤٧٤٤,٠٨٧	٥٢٣,٥٢١	٢	١٠٤٧,٠٤٢	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للرأس
		٠,١١٨٥	١٢	١,٤٢٢٨	داخل المجموعات	
دال	*١٠٠,٤٤	١١,٨٢٤٥	٢	٢٣,٦٤٩٠	بين المجموعات	السرعة الأفقية للرأس
		٠,١١٧٧	١٢	١,٤١٢٦٠	داخل المجموعات	
دال	*١٦١,١٧	٢,٧١٤٣٨٩	٢	٥,٤٢٨٧٧٨٧٩	بين المجموعات	السرعة الرأسية للرأس
		٠,١٦٧٩	١٢	٠,٢٠١٤٧٦٣٥	داخل المجموعات	
دال	*٤٢٦,١٣٧٤٧٥٨	٣٩٤٥,٣٦٥	٢	٧٨٩٠,٧٣٠٥٨٦	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للفتح الأيسر
		٩,٢٥٨٤٢٣	١٢	١١١,١٠١١٩٦٧	داخل المجموعات	
دال	*٨٦,١٦٨١٢	٣٥١,٨٩٨٦١٢	٢	٣٥١,٨٩٨٦١٢	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للحوش الأيسر
		٢٤,٥٠٣١٦٤٧	١٢	٢٤,٥٠٣١٦٤٧	داخل المجموعات	
دال	*٣٣,٧٩٨٧٧	٤,٧٨٠٨٦١	٢	٩,٥٦١٧٢٢,١٦	بين المجموعات	السرعة الأفقية للفتح الأيسر
		٠,١٤١٤٥١	١٢	١,٦٩٧٤٠,٨٩٦٥	داخل المجموعات	
دال	*١٥٨,٨٢٥١	١٠,٠٩٣٣٢	٢	٢٠,١٨٦٦٣٦	بين المجموعات	السرعة الرأسية للفتح الأيسر
		٠,٠٦٣٥٥	١٢	٠,٧٦٣٥٩٨٦	داخل المجموعات	
دال	*٢٤٢٩,٦٠٨	٦٤٥٢,٨٨٦	٢	١٢٩٠,٥٧٧١٢	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للفتح الأيمن
		٢,٦٥٥٩٣٦	١٢	٣١,٨٧١٢٣٧١	داخل المجموعات	
دال	*٥,٦٢١١١٤	٣,١٦٨٦٦١	٢	٦,٣٣٧٣٢١,٠٢	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للفتح الأيمن
		٠,٥١٣٧٠٧	١٢	٦,٧٦٤٤٨٢٣٨	داخل المجموعات	
دال	*٦,٧٨٩١١٥	١,١٤٨٦١١	٢	٢,٢٩٧٢٢٢	بين المجموعات	السرعة الأفقية للفتح الأيمن
		٠,١٦٩١٨٤	١٢	٢,٠٣٠٢١	داخل المجموعات	
دال	*٤٩,١٧,٩٦	٥,٦٦٣٣٥	٢	١١,٣٢٦٧٠	بين المجموعات	السرعة الرأسية للفتح الأيمن
		٠,١١٥١٧٤	١٢	١,٣٨٢,٩٣	داخل المجموعات	
دال	*٦١٤,٨٤٦٩	٥٢٢,٤٩٤	٢	١٠٤٢٤,٩٨٨٦٨	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للركبة اليسرى
		٨,٤٧٧١١	١٢	١٠١,٧٣٢٥٣٥٤	داخل المجموعات	

تابع جدول (٧)
تحليل التباين للازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية
المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

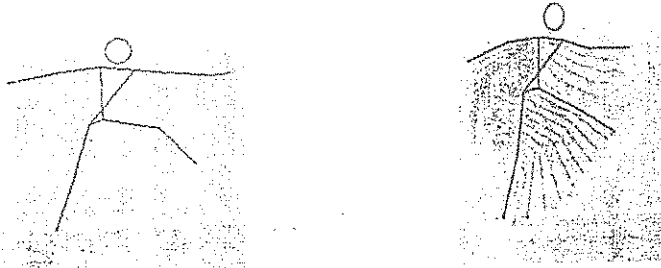
الذاتية	قيمة ق	متوسط الربعات	درجات الحرية	مجموع الربعات	مصدر التباين	المتغيرات البيوميكانيكية
دال	*٥٩١,٥٣٩٥	٣٩٠,١٨١٦	٢	٧٨١,٩٦٣٢	بين المجموعات	الازاحة الرأسية للركبة اليسرى
		٠,٢٤٦٢٦٧	١٢	٨,٣٥٥٢,٧٣	داخل المجموعات	
دال	*١٩,٩٧٩٨٤	١٤,٩٨٦٣٤	٢	٢٩,٩٧٢٦٨٢٨	بين المجموعات	السرعة الأفقية للركبة اليسرى
		٠,٧٥٠,٠٧٣	١٢	٩,٠٠٠,٨٧٨٢	داخل المجموعات	
دال	*٥٤,٤١٥٠٩	٣,٤٨٧٥٣٥	٢	٦,٩٧٥,٠٧٠,٠٩	بين المجموعات	السرعة الرأسية للركبة اليسرى
		٠,٠٢٧٨٣١	١٢	٠,٨١٣٩٧١٦٣	داخل المجموعات	
دال	*٦٧٤٣,٠٣	٧٤٥٧,٢٠٤	٢	١٤٩١٤,٤٠,٨٥	بين المجموعات	الازاحة الأفقية للركبة اليمنى
		١,١٠٥٩١٣	١٢	١٣,٢٧,٩٥٤٦	داخل المجموعات	
دال	*١٣,٨٣١٨٦	٢٤,٩٢٥٦٣	٢	١٣٩,٢٥١٢٦٤	بين المجموعات	الازاحة الرأسية للركبة اليمنى
		٤,٦٢٢٢٢١	١٢	٥٦,٠٦٦٧٧١	داخل المجموعات	
دال	*٢١٦,٩١,٥٥	١٦,١٥٢٣	٢	٣٢,٣٠٥٩٦٢٢	بين المجموعات	السرعة الأفقية للركبة اليمنى
		٠,٠٧٤٧٥٦	١٢	٠,٨٩٦٩٤٩٣٧٧	داخل المجموعات	
دال	*٤٤٦,٢٤٦١	٤٧,١٦٩٣١	٢	٩٤,٣٣٨٦١٥٥	بين المجموعات	السرعة الرأسية للركبة اليمنى
		٠,١٠٦٩	١٢	١,٢٨٢٨,٢٦٨	داخل المجموعات	
دال	*٦,٢,٣٩٠,٦	٦٨٧٢,٤١٩	٢	١٣٧٤٤,٨٣٨٦	بين المجموعات	الازاحة الأفقية لرأس القدم الأيسر
		١١,٤٠,٨٥٨	١٢	١٣٦,٩٠,٢٩١٣٦	داخل المجموعات	
دال	*٨٢١,٢٠٨	٤٨,٢٥,٠٦٥	٢	٩٦,٥٠,١٢٩١	بين المجموعات	الازاحة الرأسية لرأس القدم الأيسر
		٠,٠٤٨٧٤٩	١٢	٠,٧٠,٤٩٨٢٥	داخل المجموعات	
دال	*٧٤,٧٢٨١٦	٦,٠٨٩٦١٥	٢	١٢,١٧٩٢٣,٠٦	بين المجموعات	السرعة الأفقية لرأس القدم الأيسر
		٠,٠٨١٤٩	١٢	٠,٩٧٧٨٨٢٨١	داخل المجموعات	
دال	*١٩٨,٤٠٩٨	١٢,٩٦٢,٠٧	٢	٢٥,٩٢٤,١٤٦٧	بين المجموعات	السرعة الرأسية لرأس القدم الأيسر
		٠,٠٢٥٢٣	١٢	٠,٧٨٣٩٥٧٦٤	داخل المجموعات	
دال	*٨٢٧٨,٣١٢	٢٩٦٦,٣٧٢	٢	٥٩٣٢,٧٤٤	بين المجموعات	الازاحة الأفقية لرأس القدم الأيمن
		٠,٣٥٨٣٢١	١٢	٤,٢٩٩٩٦٧	داخل المجموعات	
دال	*١٢٣,٩,٧٣	٢٢٢,١٩٣٨	٢	٦٤٤,٣٨٧٦	بين المجموعات	الازاحة الرأسية لرأس القدم الأيمن
		٢,٤٨,٧٧٥	١٢	٢٩,٧٦٩٣	داخل المجموعات	
دال	*٥٤,٠,٨٥١٧	١٢,٤٠,٥٠٧	٢	٢٤,٨١,٠١٤٧٩٤	بين المجموعات	السرعة الأفقية لرأس القدم الأيمن
		٠,٢٢٩٣١٧	١٢	٢,٧٠٢٣٤٢,٠٧٩	داخل المجموعات	

تابع جدول (٧)
تحليل التباين للازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية
المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

المتغيرات البيوميكانيكية	مصدر التباين	مجموع المربعات	درجات الحرية	متوسط المربعات	قيمة ف	العلامة
السرعة الرأسية لرفع القدم الأيمن	بين المجموعات	٧١٠٠٤٩١٦٢	٢	٣٥٠٥٤٥٨	٠١٣٣٢,٩٧١	دال
	داخل المجموعات	٠,٣١٩٨٠٨١	١٢	٠,٠٢٦٦٥١		
الازاحة الأفقية للقدم اليسرى	بين المجموعات	٢٠٤٨٨,٠٦	٢	١٠٢٤٤,٠٣	٠٥٨٠٤,٥٣٩	دال
	داخل المجموعات	٢١,١٧٧٩٨	١٢	١,٧٦٤٨٣١		
الازاحة الرأسية للقدم اليسرى	بين المجموعات	٤,٨٦٦٣٧٣٣	٢	٢,٤٣٣١٨٧	٠٩٩,٨٤١٦٤	دال
	داخل المجموعات	٠,٢٩٢٤٤٥٥	١٢	٠,٠٢٤٣٧		
السرعة الأفقية للقدم اليسرى	بين المجموعات	٧,٢٩٥١٢٦٨٥	٢	٣,٦٤٧٥٦٣	٠٣٦,٤٥٧١٩	دال
	داخل المجموعات	١,٢٠٠٦٠٦٩٥	١٢	٠,١٠٠٠٥١		
السرعة الرأسية للقدم اليسرى	بين المجموعات	٤,٩٦٥٦٠١١٧	٢	٢,٤٨٢٨٠١	٠٣٧,٩٣٥٩٤	دال
	داخل المجموعات	٠,٧٨٥٥٧٣٣٤	١٢	٠,٠٦٥٤٦٤		
الازاحة الأفقية للقدم اليمنى	بين المجموعات	٢٦١٣٥,٢٨٠٤	٢	١٣٠٦٢,٦٤	٠١٢٨٥,٧٤٢	دال
	داخل المجموعات	١٢٩,٩١٥٣٥٧	١٢	١٠,٨٣٢٩٦١		
الازاحة الرأسية للقدم اليمنى	بين المجموعات	١١٨١,٩٤٨٩٩	٢	٥٩٠,٩٧٤٥	٠١٩٦,٤٣٩	دال
	داخل المجموعات	٣٦,١٠١٢٤٦٣	١٢	٣,٠٠٨٤٣٧		
السرعة الأفقية للقدم اليمنى	بين المجموعات	٢,١٨٩٠٧٣٢٦٥	٢	١,٠٩٤٥٣٧	٤,٩٠٤٧١٢,٠١١	دال
	داخل المجموعات	٢,٩٠١٢٣٦١٠٦	١٢	٠,٢٤٥١٠٣		
السرعة الرأسية للقدم اليمنى	بين المجموعات	١٨,٧٦٢٦٨٣٤	٢	٩,٣٨١٣٤٢	٠٥٣,٠٥٨٢	دال
	داخل المجموعات	٢,١٢١٧٤٧٣٧	١٢	٠,١٧٦٨١٢		

قيمة ف الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٣,٥٥

يتضح من الجدول رقم (٧) وجود فروق دالة إحصائية بين القياسات الثلاثة القبلية والبعديّة للعينة والنموذج للازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية ، وبناءً على ذلك سوف تقوم الباحثة بحساب دلالة الفروق بين المتوسطات باستخدام اختبار أقل فرق معنوي LSD.



الخطوة التمهيدية لمهارة المجوة Leap

جدول (٨)

دلالة الفروق في القياسات القبليّة والبعديّة النموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسيّة للنقاط النشربحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	فروق المتوسطات	المتوسط الحسابي	القياسات	المتغيرات المتكررة
١,٧٠		٢٩,٧٥	النموذج	الإزاحة الأفقية للرأس
		-١٩,٨٥	القبلي	
	٤٩,٥٩*	-١٥,٦٨	البعدي	
٠,٣٩		١٧٠,٥٤	النموذج	الإزاحة الرأسية للرأس
		١٤٩,٣٣	القبلي	
	١١,٠١*	١٦٠,٣٤	البعدي	
٠,٣٩		٥,٨٢	النموذج	السرعة الأفقية للرأس
		٢,٧٥	القبلي	
	١,٣٩*	٤,١٤	البعدي	
٠,١٥		٢,٨٠	النموذج	السرعة الرأسية للرأس
		١,٣٥	القبلي	
	٠,٩١*	٢,٢٥	البعدي	
٣,٣٤		١١,٥٢	النموذج	الازاحة الأفقية للفخذ الأيسر
		-٤١,٣٤	القبلي	
	٩,٩٦*	-٢١,٣٨	البعدي	
٥,٥٨		٩٢,٦٠	النموذج	الازاحة الرأسية للفخذ الأيسر
		٩٨,٧١	القبلي	
	٥,٧٥*	١٠٤,٤٦	البعدي	
٠,٤٢		٤,٤٩	النموذج	السرعة الأفقية للفخذ الأيسر
		٢,٦٩	القبلي	
	١,٥٧*	٤,٢٦	البعدي	
٠,٢٨		٤,٤١	النموذج	السرعة الرأسية للفخذ الأيسر
		١,٦١	القبلي	
	١,٠١*	٢,٦٢	البعدي	
١,٨٤		٣٤,٦٣	النموذج	الازاحة الأفقية للفخذ الأيمن
		-٣٢,٥٦	القبلي	
	١١,٥٥*	-٢١,٠١	البعدي	

تابع جدول (٨)

دلالة الفروق في القياسات القبلية والبعديّة والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط النشريحة المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

قيمة "ESD" عند مستوى ٠.٠٥	فروق المتوسطات		المتوسط الحسابي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
٠,٨٥			١٠٢,١٨	النموذج	الراحة الرأسية للفخذ الايمن
			١٠٢,٨٩	القبلي	
		٠,٧٠	٠,٨٨°	١٠١,٣٠	البعدي
٠,٤٦		٠,٥٩		النموذج	السرعة الأفقية للفخذ الايمن
			٤,٠١	القبلي	
		٠,٧٨°	٠,١٠	٤,١١	البعدي
٠,٣٨		٠,٨٨		النموذج	السرعة الرأسية للفخذ الايمن
			٤,٧٣	القبلي	
		٢,١٣°	١,١٠°	٣,٦٣	البعدي
٣,٢٨		٠,٠٢		النموذج	الراحة الأفقية للركبة اليسرى
			١٦,٠١	القبلي	
		٦٣,٣٠°	٤٢,٦٩°	-٤٧,٢٩	البعدي
٠,٤٩		٢٠,٦١		النموذج	الراحة الرأسية للركبة اليسرى
			٤٤,٢٦	القبلي	
		١٦,٢٧°	-١٤,١٤°	٦٠,٥٣	البعدي
٠,٩٨		٢,١٤		النموذج	السرعة الأفقية للركبة اليسرى
			٥,٧٢	القبلي	
		٣,٤٦°	١,٨١°	٣,٩١	البعدي
٠,٢٩		٠,٦٥		النموذج	السرعة الرأسية للركبة اليسرى
			٤,٦١	القبلي	
		١,٦٧°	٠,٨٧°	٢,٩٤	البعدي
١,١٩		٠,٨٠		النموذج	الراحة الأفقية للركبة اليمنى
			٧٢,٩٧	القبلي	
		٦٨,٢٦°	٦٥,٤٣°	٥,٧١	البعدي
٢,٤٤		٢,٨٣		النموذج	الراحة الرأسية للركبة اليمنى
			٨٨,٥٣	القبلي	
		-٥,٣٠°	١,٥٦	٩٣,٨٣	البعدي
٠,٣١		٠,٨٩		النموذج	السرعة الأفقية للركبة اليمنى
			٦,٣٦	القبلي	
		٣,٥٢°	٢,٣٩°	٢,٨٤	البعدي
٠,٣٧		٠,١٣		النموذج	السرعة الرأسية للركبة اليمنى
			٨,٣٢	القبلي	
		٦,١٠°	٣,٦٧°	٢,٢٢	البعدي

تابع جدول (٨)

دلالة الفروق في القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسيّة
للنقاط التشريحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

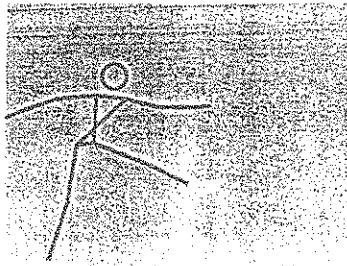
قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	فروق المتوسطات	المتوسط الحسابي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
٢,٨١		١٧,٤٠	النموذج	الاراحة الأفقية
		٧٢,٧٢*	القبلي	لرسيّ القدم اليسرى
	٢٣,٨٠*	٤٨,٩٢*	البعدى	
٠,٢٧		٦,١١	النموذج	الاراحة الرأسية
		٤,٨٧*	القبلي	لرسيّ القدم اليسرى
	٠,٩١*	٥,٧٨*	البعدى	
٠,٣٢		٣,١٠	النموذج	السرعة الأفقية
		٢,٢٠*	القبلي	لرسيّ القدم اليسرى
	١,٠١*	١,٢٠*	البعدى	
٠,٢٩		٥,٦٣*	النموذج	السرعة الرأسية
		٣,١٩*	القبلي	لرسيّ القدم اليسرى
	١,٢٥*	١,٩٥*	البعدى	
٠,٦٧		٤٤,١٩	النموذج	الاراحة الأفقية
		٤٢,٤١*	القبلي	لرسيّ القدم اليمين
	٠,٤٥*	٤١,٩٦*	البعدى	
١,٧٨		٨٥,٨٩	النموذج	الاراحة الرأسية
		١٦,٠٠*	القبلي	لرسيّ القدم اليمين
	٥,٣٠*	١٠,٧٠*	البعدى	
٠,٥٤		٨,٣٦	النموذج	السرعة الأفقية
		٣,١٤*	القبلي	لرسيّ القدم اليمين
	١,٣٨*	١,٧٦*	البعدى	
٠,١٨		٨,٧٠	النموذج	السرعة الرأسية
		٥,٠٥*	القبلي	لرسيّ القدم اليمين
	١,٠٤*	٤,٠١*	البعدى	
١,٥٠		٣٦,٨٢	النموذج	الاراحة الأفقية
		٨٨,٨١*	القبلي	للقدم اليسرى
	٢٩,١٩*	٥٩,٦٢*	البعدى	
٠,١٨		١,٢٦	النموذج	الاراحة الرأسية
		٠,٠٤	القبلي	للقدم اليسرى
	٠,٠٢*	١,٢٠*	البعدى	
٠,٣٦		٢,٧٩	النموذج	السرعة الأفقية
		١,٦٥*	القبلي	للقدم اليسرى
	١,٢١*	٠,٤٤*	البعدى	

تابع جدول (٨)

دلالة الفروق في القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

المتغيرات البيوميكانيكية	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥
السرعة الرأسية للقدم اليسرى	النموذج	٢,٣٢		
	القبلي	٠,٩١	١,٤١*	
	البعدى	١,٧١	٠,٦١*	٠,٨٠*
الاراحة الأفقية للقدم اليمنى	النموذج	١٤٣,٤٥		
	القبلي	٥٠,٢٣	٩٣,٢٢*	
	البعدى	٦٠,٥٠	٨٢,٩٥*	١٠,٢٧*
الاراحة الرأسية للقدم اليمنى	النموذج	٩١,٣١		
	القبلي	٧٠,١٠	٢١,٢١*	
	البعدى	٧٦,٥٦	١٤,٧٥*	٦,٤٦*
السرعة الأفقية للقدم اليمنى	النموذج	٤,١٠		
	القبلي	٤,١٠	١,٠٠	
	البعدى	٥,٠٨	٠,٩٨*	٠,٩٨*
السرعة الرأسية للقدم اليمنى	النموذج	٦,٣٥		
	القبلي	٣,٦١	٢,٧٤*	
	البعدى	٥,٠٨	١,٢٧*	١,٤٧*

يتضح من الجدول رقم (٨) وجود فروق دالة إحصائية بين المتوسطات لقياسات البحث الثلاثة في الخصائص البيوميكانيكية (قياس البحث) أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



لحظة الخطوة التمهيدية لمهارة الفجوة Leap

جدول (٩)

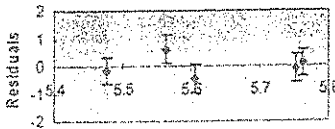
تحليل الاحداز للنسب المساهمة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية

أثناء أداء مهارة القفزة Leap

الخطوة	المعيار الثابت	الخطأ المعياري	قيمة ت	معاملات الاحداز للخصائص البيوكينماتيكية المساهمة	النسبة %
١	٠,١٢١٤٦٩٤٢	٥,٢٢١١٧١٤١١	٣٢٧٣,٤١٦٥	٧,٢٨٩٠٥٤	٩٩,٨٧٨
٢	٠,٠٠٦٢٢١٧٣	١,٦٧٧٣٨٣١٧٥	١٥٩٣٦,٥٤٢	٢,٥٠٩٩٦٦	٩٩,٩٩١
٣	٠,٠٠٢٦٤١١١	١,٤٩٩١٧٠٠٥١	١٣٣٠,١٠١٣	٢,٥٣٩٥٢٧	٩٩,٩٤٥
٤	١,٤٦١٢	٠,٨٠١٩٣٠١٠١	٢٤٨٦٥,٢٩٩	٧,٨١٥٥٨	٩٩,٩٩٩

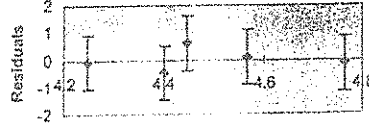
يتضح من الجدول رقم (٩) وجود نسب مساهمة للنقاط التشريحية للازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٨٧٨% ويعامل ارتباط مقدارة ٠,٩١٧. لذلك تعتبر الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي الأول، أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,١٣) كذلك الازاحة الرأسية للركبة اليمنى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩١ ويعامل ارتباط مقدارة ٠,٨٨٦- أي رفع نسبة المساهمة لذلك الازاحة الرأسية للركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني، كذلك السرعة الأفقية للخذ الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٥ ويعامل ارتباط مقدارة ٠,٨٤٩٧ أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٤ لذلك تعتبر السرعة الأفقية للخذ الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث، كذلك الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٩% ويعامل ارتباط مقدارة ٠,٨٣٣ أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٤ لذلك تعتبر السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي المساهم الرابع خلال اللحظة التمهيدية.

السرعة الرأسية لرسغ القدم الأيسر



left ankle-bone v(Y)

السرعة الأفقية للخذ الأيسر



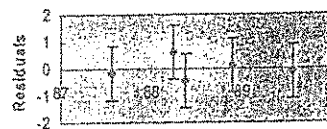
left hip v(X)

الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر



left ankle-bone X

الازاحة الرأسية للركبة اليمنى



right knee Y

جدول (١٠)

تحليل التباين بين القياسات الثقبية والبعدية والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط النشربحية المختارة للحظة الطيران "الفجوة" أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الدرجة	قيمة ف	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المتغيرات للبيوكينماتيكية
دال	٤٢٦,٧٠٩٦	٢٧٢٤,٣٧٦	٢	٥٤٤٨,٧٥٢٨	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للرأس
		٦,٢٣٨٤١٧	١٢	٧٤,٨٦٠,٩٩٨	داخل المجموعات	
دال	٢٠٩,٣٧١١	١,١١١,٦٦٨	٢	٢,٠٢٣,٣٣٦٥	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للرأس
		١,٨٣١٩٣٨	١٢	٥٧,٩٨٣٢٥,٣	داخل المجموعات	
دال	٩٨٨,١١٦٥	١,٠٠٠,٧١٨	٢	٢,٠٠١,٤٣٦٢٣	بين المجموعات	السرعة الأفقية للرأس
		٠,٠١٠,١٢٨	١٢	٠,١٢١٥٣,٣٨	داخل المجموعات	
دال	٧٨,٤٩٥١٣	١,٨٧,٦٥	٢	٣,٧١١٣,٠١٨	بين المجموعات	تسرع الرأسية للرأس
		٠,٠٢٣٨٣١	١٢	٠,٢٨٥٩٧٦٩٨	داخل المجموعات	
دال	١٩٥,٦٧١٦٣٩٩	٣٢٥٦,٠٩٦	٢	٦٥١٢,١٩١٩٤٢	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للحوض الأيسر
		١٦,٦٤٠,٦١	١٢	١٩٩,٦٨٧٣٥٢١	داخل المجموعات	
دال	٣٢,٧١٢٣٨	٦,٠٧٤٢١٧	٢	١٢١,٤٨٦٣٣٤	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للخذ الأيسر
		١,٨٠١٥٩٢	١٢	٢١,٦١٩١,٧٢	داخل المجموعات	
دال	١٠,٦٨٤٤٥	٣,٨٣١٧٧٢	٢	٧,٦٦٣٥٤٤٥٣٧	بين المجموعات	السرعة الزنقوية للخذ الأيسر
		٠,٣٥٨٦٣١	١٢	٤,٣٠٣٥٦٨٢١٤	داخل المجموعات	
دال	١١٦,٠٠٥٤	٣٨,١٩٥٣	٢	٧٠,٣٩,٥٩٧	بين المجموعات	السرعة الرأسية للخذ الأيسر
		٠,٣٠٣٣٩٤	١٢	٣,٦٤٠,٧٢٣٥	داخل المجموعات	
دال	٢٠٤,٣٠١٧	٦٠٠٢,٧٦٩	٢	١٢,٠٠٥,٥٣٧١	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للخذ الأيمن
		٢٩,٣٨١٨٨	١٢	٣٥٢,٥٨٢٦٢	داخل المجموعات	
دال	١٦,٤١٧٨٨	٣٥,٩٦٧٤	٢	٧١,٩٣٤٨,٠٤٧	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للخذ الأيمن
		٢,١٩٠,٧٤٥	١٢	٢٦,٢٨٨٩٤٢١	داخل المجموعات	
دال	١٠,٨٧٨٣٤	٣,١٩٠,٨١٤	٢	٦,٣٨١٦٢٩	بين المجموعات	السرعة الأفقية للخذ الأيمن
		٠,٢٩٣٣١٨	١٢	٣,٥١٩٨١٧	داخل المجموعات	
دال	٣٦,٣٩٤,٠٢	١٢,٩٨٥٥٢	٢	٢٧,٩٧١,٠٤	بين المجموعات	السرعة الرأسية للخذ الأيمن
		٠,٣٨٤٣٨١	١٢	٤,٦١١٣٦٩	داخل المجموعات	
دال	٣٧٣٤,٨٢٧	١٤٩٤,٣٩٣	٢	٢٩٨٨,٧٨٦٥٩٧	بين المجموعات	الإزاحة الأفقية للركبة اليسرى
		٠,٤٠٠,١٢٤	١٢	٤,٨٠١٤٨٩٣١٩	داخل المجموعات	
دال	٥٠,٠٤٨٨١	٨٤,٥٠٧٤٨	٢	١٦٩,٠١٤٩٥	بين المجموعات	الإزاحة الرأسية للركبة اليسرى
		١,٦٨٨٥,٠١	١٢	٢٠,٢٢٢,١٤	داخل المجموعات	

تابع جدول (١٠)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الراحات والسرعات الأفقية والرأسية للنفقات النشربية المختارة للحظة الطيران "الفجوة" أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الدرجة	قيمة ف	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المختبرات البيوكيميائية
دال	١٦,٢٩٢٥٤	٦,٠٠٨٦١٣	٢	١٢,٠١٧٢٣	بين المجموعات	السرعة الأفقية للركبة اليسرى
		٠,٢٦٨٧٩٥	١٢	٤,٤٢٥٥٤٥	داخل المجموعات	
دال	٢٢٩,٢٤٦٧	١١,٨٥٥٦٦	٢	٢٣,٧١١٣١٢	بين المجموعات	السرعة الرأسية للركبة اليسرى
		٠,٠٥١٦٩٣	١٢	٠,٦٢٠٣١٨١	داخل المجموعات	
دال	١٤٠,٢,٧٠٨	٨٧٦٠,٣٨٩	٢	١٧٥٢٠,٧٧٩	بين المجموعات	الازاحة الأفقية للركبة اليمنى
		٦,٢٤٥٢٢٩	١٢	٧٤,٩٤٤٠٦٧	داخل المجموعات	
دال	٤١,٤٨٢٠٦	٥٠٣,٨٢٢٣	٢	١٠٠٧,٦٦٤٦٦	بين المجموعات	الازاحة الرأسية للركبة اليمنى
		١٢,١٤٥٧٩	١٢	١٤٥,٧٤٩٤٦٩	داخل المجموعات	
دال	١١٨,٦٨٧٧	١٩,٢٨٠٠٨	٢	٣٨,٥٦٠,١٦٧٣	بين المجموعات	السرعة الأفقية للركبة اليمنى
		٠,١٦٢٤٤٤	١٢	١,٩٤٩٣٢٦٣٨	داخل المجموعات	
دال	٢٦١,٢٩٢٥	٣٩,٢٥٦٦٩	٢	٧٨,٥١٧٣٧١١	بين المجموعات	السرعة الرأسية للركبة اليمنى
		٠,١٥٠١٩	١٢	١,٨٠٢٢٧٩٧٨	داخل المجموعات	
دال	٢٢,٢٤٨٣٢	٤٠٠,٠٥١٥	٢	٨٠٠,١٠٢٩٦٨	بين المجموعات	الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر
		١٧,٩٨١٢	١٢	٢١٥,٧٧٤٤٠٩	داخل المجموعات	
دال	٢٦,٦٢٥٣٧١٤٤	١٦٧,٢٤٣٩	٢	٣٣٤,٦٨٧٧٦٦٧	بين المجموعات	الازاحة الرأسية لرسغ القدم الأيسر
		٤,٥٦٢٠٧	١٢	٥٤,٨٢٨٨٣٩١٧	داخل المجموعات	
دال	٧٤,٠٢٢٥٥	١٤,٥٤٤٣	٢	٢٩,٠٨٨٦,١٢٢	بين المجموعات	السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر
		٠,١٩٦٤٨٥	١٢	٢,٣٥٧٨١٦٥٨	داخل المجموعات	
دال	٥٤٢,٨٣٤٩	٤٧,٤٠٨٤٧	٢	٩٤,٨١٦٩٣١١٨	بين المجموعات	السرعة الرأسية لرسغ القدم الأيسر
		٠,٠٨٧٣٣٥	١٢	١,٠٤٨,١٩٤٧٢	داخل المجموعات	
دال	٩٢,٢١١٧٣	١٢٦٢٣,٤٢	٢	٢٥٢٤٦,٨٥٨	بين المجموعات	الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيمن
		١٣٦,٨٩٦١	١٢	١٦٤٢,٧٥٣٥	داخل المجموعات	
دال	١٢٥,٨٥٩٩	٢٤٩٣,٠٢٩	٢	٦٩٨٦,٠٥٨٢٢	بين المجموعات	الازاحة الرأسية لرسغ القدم الأيمن
		٢٧,٧٥٢٢٢	١٢	٣٢٢,٠٣٩٨٦	داخل المجموعات	
دال	٣٥,٨٨٥١٦	١٠,٥٦٩٨٢	٢	٢١,١٣٩٦٢٢٦	بين المجموعات	السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيمن
		٠,٢٩٤٥٤٦	١٢	٣,٥٣٤٥٤٧٢٥	داخل المجموعات	
دال	٤٦٤,٦٤٣٧	٢٧,٢٦٧٥٩	٢	٥٤,٩٦١,٥١٨	بين المجموعات	السرعة الرأسية لرسغ القدم الأيمن
		٠,٠٥٨٩	١٢	٠,٠٠٠,٠٠٠	داخل المجموعات	
دال	٧٠,٤٩٤٣	١٥٤٨,٨٢٢	٢	٣٠,٩٧٦,٦٤٤	بين المجموعات	الازاحة الأفقية لرسغ القدم اليسرى
		٢١,٩٨٠,٢٦	١٢	٤٦,٩٨٠,٢٦	داخل المجموعات	

تابع جدول (١٠)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الافقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة للحظة الطيران "الفجوة" أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

البيان	قيمة ف	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المقارنات البيوكينماتيكية
دال	٦٧.٧٤٢.٥	٣٥١.٨٦٤٤	٢	٧٠٣.٧٢٨٢٢٩٢	بين المجموعات	الأرجحة الرأسية
		٥.١٩٤١٧٦	١٢	٦٢.٣٣.١١١٩٨	داخل المجموعات	لتقدم اليسري
دال	٧٧.٩٠٩٤٨	٢.٩٤٩١٠٢	٢	٧.٨٩٨٢٠٦١	بين المجموعات	السرعة الافقية
		٠.٠٥٠٦٨٨	١٢	٠.٦٠٨٢٦٠٢	داخل المجموعات	لتقدم اليسري
دال	٣٩.٧١٦٣٤	٤.٧١٧٢٤٩	٢	٩.٤٣٥٢٩٨	بين المجموعات	السرعة الرأسية
		٠.١١٨٧٨٤	١٢	١.٤٢٥٤٠٣	داخل المجموعات	لتقدم اليسري
دال	٢٠٣٠.٨١٢	١٢٨٥٤.٢١	٢	٢٥٧٠٨.٤١٣	بين المجموعات	الأرجحة الافقية
		٦.٣٢٩٤٣٢	١٢	٧٥.٩٥٣١٨	داخل المجموعات	لتقدم اليماني
دال	١٢٠.٥٢٣٥	٥١٤٢.٩٦٩	٢	١٠.٢٨٥.٩٣٧	بين المجموعات	الأرجحة الرأسية
		٤٢.٦٧١٩١	١٢	٥١٢.٠٦٢٩٣	داخل المجموعات	لتقدم اليماني
دال	٣٥.٧٤٦٨٢	١٠٠.٥٥٨٧١	٢	٢٠.١١٧٤٢	بين المجموعات	السرعة الافقية
		٠.٢٨١٣٨٨	١٢	٣.٣٧٦٦٥	داخل المجموعات	لتقدم اليماني
دال	٣٨.٠٥٠٢٦	٤.٩٧٩١٠٩	٢	٩.٩٥٨٢١٩	بين المجموعات	السرعة الرأسية
		٠.١٣٠٨٥٦	١٢	١.٥٧٠.٢٧٣	داخل المجموعات	لتقدم اليماني

قيمة ف الجدولية عند مستوى ٠.٠٥ = ٣.٥٥

يتضح من الجدول رقم (١٠) وجود فروق دالة إحصائياً بين متوسطات قياسات البحث الثلاثة (قبلي-بعدى-نموذج) في الخصائص البيوكينماتيكية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



لحظة الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

جدول (١١)

أقل فرق معنوي لمتوسطات القياسات القبلية والبعديّة والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط النشويحية المختارة لحظة الطيران "الفجوة" أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	الفرق المتوسطات	المتوسط الحسبي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
٢,٨١		٨٧,١١	النموذج	الإراحة الأفقية للرأس
		٤٦,٦٤*	القبلي	
	٢٥,٠١*	٢١,٦٣*	البعدي	
٢,٤٨		١٩٥,٠٦	النموذج	الإراحة الرأسية للرأس
		٢٧,١٣*	القبلي	
	٦,١٥*	٢٠,٩٨*	البعدي	
٠,١١		٥,٤٤	النموذج	السرعة الأفقية للرأس
		٢,٧٧*	القبلي	
	٠,٩١*	١,٨٧*	البعدي	
٠,١٧		١,٤٥	النموذج	السرعة الرأسية للرأس
		٠,٢٦	القبلي	
	٠,٨٤*	٠,٣٥*	البعدي	
٤,٦٠		٧٦,٩٥	النموذج	الإراحة الأفقية للخذ الأيسر
		٢٧,٢٩	القبلي	
	١٤,٢٠*	٣٥,٣٦*	البعدي	
١,٥١		١٢٩,٧٢	النموذج	الإراحة الرأسية للخذ الأيسر
		١٢٢,٨١	القبلي	
	٢,٦٧*	٤٤,٢٤*	البعدي	
٠,١٧		٥,٣٢	النموذج	السرعة الأفقية للخذ الأيسر
		٢,٦٣	القبلي	
	١,٢٣*	٠,٤٦	البعدي	
٠,١٢		٥,٧٩	النموذج	السرعة الرأسية للخذ الأيسر
		٠,٥٠	القبلي	
	٢,٢٧*	٢,٠٢*	البعدي	
٦,١١		٩٧,٨٣	النموذج	الإراحة الأفقية للخذ الأيمن
		٣١,٢٢	القبلي	
	١٦,٣٧*	٥٠,١٣*	البعدي	
١,٢٧		١٢٧,٤٧	النموذج	الإراحة الرأسية للخذ الأيمن
		١٢٢,١٦	القبلي	
	٣,٣١*	١,٢٩*	البعدي	
٠,١١		٢,٦٧	النموذج	السرعة الأفقية للخذ الأيمن
		٢,٢١	القبلي	
	١,٢٩*	٠,١٧	البعدي	
٠,٧٠		٤,٤٤	النموذج	السرعة الرأسية للخذ الأيمن
		١,١٠	القبلي	
	١,٨٥*	٢٩,٤٩*	البعدي	

تابع جدول (١١)

أقل فرق معنوي لمتوسطات القياسات القبليّة والبعديّة والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسيّة للنقاط التشريحية المختارة لحظّة الطيران "الفجوة" أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	فروق المتوسطات	المتوسط الحسابي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
٠,٧١		٢٦,٠٠	النموذج	الازاحة الأفقية
		٥,٧١	القبلي	للركبة اليسرى
	٠,٧١*	٢٩,٥٨	البعدي	
١,٤٦		١٠١,٥٣	النموذج	الازاحة الرأسية
		٩٣,٥٢	القبلي	للركبة اليسرى
	٢,٤٠*	٩٥,٩٢	البعدي	
٠,٦٨		٦,٣٤	النموذج	السرعة الأفقية
		٤,١٦	القبلي	للركبة اليسرى
	١,٣٣*	٥,٨٥	البعدي	
٠,٢٦		٣,٥٣	النموذج	السرعة
		٠,٤٩	القبلي	الرأسيّة
	١,٩٣*	٢,٤٢	البعدي	للركبة اليسرى
٢,٨٢		١٤٠,٩٨	النموذج	الازاحة الأفقية
		٦٥,٠٤	القبلي	للركبة اليمنى
	٧,٤٦*	٦٨,٤٨*	البعدي	
٣,٩٣		١١٥,٨١	النموذج	الازاحة الرأسية
		٩٥,٨٣	القبلي	للركبة اليمنى
	١١,٦٩*	١٠٧,٥١	البعدي	
٠,٤٥		٥,٤١	النموذج	السرعة الأفقية
		١,٧١	القبلي	للركبة اليمنى
	١,٧٢*	٢,٤٣	البعدي	
٠,٤٤		٦,٥٨	النموذج	السرعة
		١,١٧	القبلي	الرأسيّة
	١,٤٥*	٢,٦٢	البعدي	للركبة اليمنى
٤,٧٨		٠١٠,١٢	النموذج	الازاحة الأفقية
		٠٢٧,٨٥	القبلي	لرسم القدم الأيسر
	١٠,٩١*	٠١٦,٩٤	البعدي	
٢,٤١		٨٤,٨٨	النموذج	الازاحة الرأسية
		٧٣,٤٢	القبلي	لرسم القدم الأيسر
	٧,١١*	٨٠,٥٣	البعدي	
٠,٥٠		٥,٩٠	النموذج	السرعة الأفقية
		٢,٦٥	القبلي	لرسم القدم الأيسر
	٠,٧١*	٣,٣٦	البعدي	

تابع جدول (١١)

أقل فرق معنوي لمتوسطات القياسات القبلية والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الطيران الفجوة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

المتغيرات البيوميكانيكية	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠,٠٥
السرعة الرأسية	النموذج	٦,٤٩		
	القبلي	٠,٦٨	٥,٨١*	٠,٢٣
لرسيق القدم اليمين	النموذج	١,٨١	٤,٦٨*	٠,١٣
	القبلي	١١٨,٨١		
الازاحة الأفقية	النموذج	٢٢,٢٦	٩٦,٥٥*	١٣,١٩
	القبلي	٤٦,٣٩	٧٢,٤٢*	٢٤,١٣
السرعة الرأسية	النموذج	١٢٢,٥٨	٥١,٧٧*	٥,٩٤
	القبلي	٧٠,٨١	٣٥,١٤*	١٦,٦٣
لرسيق القدم اليمين	النموذج	٤,٢٠	٢,٧٩*	٠,٦١
	القبلي	١,٤١	٢,١١*	٠,٦٧
السرعة الأفقية	النموذج	٦,٦٣	٤,٢٦*	٠,٢٧
	القبلي	٢,٣٧	٣,٨١*	٠,٤٥
لرسيق القدم اليمين	النموذج	-٢٩,١٩	١٩,٢٦*	٥,٢٨
	القبلي	-٤٨,٤٥	٣٥,١٥*	١٥,٨٨
الازاحة الرأسية	النموذج	٧٦,٢٢	١٦,٧٣*	٢,٥٧
	القبلي	٥٩,٤٩	٩,٤٩*	٧,٢٤
لرسيق القدم اليمين	النموذج	٦٦,٧٣	٤,٤٤	٠,٢٥
	القبلي	٢,٧٣	١,٧١*	٠,٤٥
السرعة الرأسية	النموذج	٢,١٨	١,٧١*	٠,٢٥
	القبلي	٢,٥٠	١,٤٤*	٠,٣٩
لرسيق القدم اليمين	النموذج	١,٦٤	٠,٨٩*	٠,٠٨
	القبلي	٢,٥٠		
الازاحة الأفقية	النموذج	٢٠٩,١٧	٩١,٨٢*	٢,٨٤
	القبلي	١١٧,٣٥	٨٢,١٨*	٨,٦٥
لرسيق القدم اليمين	النموذج	١٢٥,٩٩	٦٢,٩٨*	٧,٣٦
	القبلي	١٢٤,٧٥	٤٢,٠٤*	٢٠,٩٢
السرعة الأفقية	النموذج	٦١,٧٧	٢,٢٦	٠,٦٠
	القبلي	٠,٥٧	٢,٨٠*	١,٨١
لرسيق القدم اليمين	النموذج	٢,٣٨	٠,٩٨*	٠,٦٠
	القبلي	٢,٣٨		

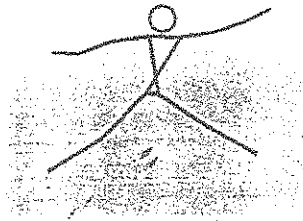
تابع جدول (١١)

أقل فرق معنوي لمتوسطات القياسات القبلية والبعديّة والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الطيران الفجوة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

المتغيرات البيوميكانيكية	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠,٠٥
السرعة الرأسية	النموذج	٥,٤٦		
للقدم اليميني	القبلي	٣,٤٧	٢,٠٠٠	
	البعدي	٤,٤٨	٠,٩٨٠*	١,٠٠١*

يتضح من الجدول رقم (١١) وجود فروق دالة إحصائية بين المتوسطات لقياسات البحث الثلاثة في

الخصائص البيوميكانيكية (تيد البحث) لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap



لحظة الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

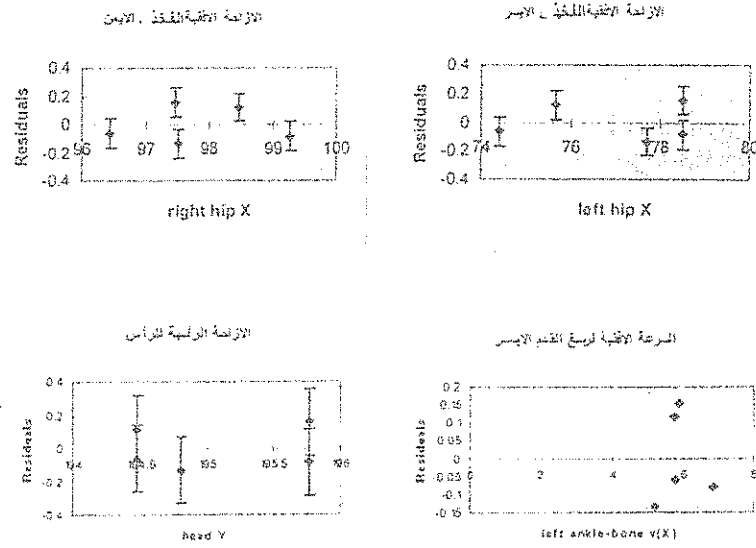
جدول (١٢)

تحليل الإحتمال للنسب المساهمة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الطيران الفجوة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

النسبة %	معاملات الإحتمال	الخصائص البيوميكانيكية المساهمة	قيمة ت	الخطأ المعياري	المقدار الثابت	الخطوة
٩٩,٩٩٥			٠,٦٨٦٦,٣٤	٨٥٥٣٢,٥٩٣	١,٠٢٣٩٧٧٧	٠,٠٠٢١٨٢
٩٩,٩٩٩		١,٤٨٠,٦٠٥	٠,٦٤١٨٣٦٨	١٢٩٢٥,٠٤٨	٠,٥٩٥٩٧٨٦	٠,٠٠٠٧٥٣٩
٩٩,٩٩٩		٠,٣٤٥,٠٤٤	١,١٨٧٩٦٧	٠,٤٧٧٦٢٨	٨٢,٧٩,٣٥	٠,٠٠٠٨٩٥٧
١,٠٠		٠,٢٦٥,٨	١,١٢٣١٧	٠,٤٢٨١٩٧	٣٢٨,٧٩,٦٩	٠,٠٠٠٠٥٧٨

يتضح من الجدول رقم (١٢) وجود نسب مساهمة للنقاط التشريحية للازاحة الرأسية للرأس حيث

بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٥% ويعامل ارتباط مقدار ٠,٨٩٤٤. لذلك تعتبر الازاحة الرأسية للرأس هي المؤشر البيوميكانيكي الأول، كذلك السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٩% ويعامل ارتباط مقداره ٠,٨٣٢٨. أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٤ لذلك تعتبر السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوميكانيكي الثاني، كذلك الازاحة الأفقية للخصد الأيمن حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٥% ويعامل ارتباط مقدار ٠,٧٧١٣. أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٥ لذلك تعتبر الازاحة الأفقية للخصد الأيمن هي المؤشر البيوميكانيكي الثالث، كذلك الازاحة الأفقية للخصد الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها ١٠٠% ويعامل ارتباط مقدار ٠,٧٦٧٠. أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٥ لذلك تعتبر الازاحة الأفقية للخصد الأيسر هي المؤشر البيوميكانيكي المساهم الرابع أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



جدول (١٣)

تحليل التباين بين القياسات القبلية والبعدية والنموذج لمتوسطات الاضاحات والسرعات الافقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الدلالة	قيمة ف	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المتغيرات النيوتنوميترية
دال	٨٤١,٢٣	٤١٦٥,٠٣٣	٢	٨٣٢٠,٠٦٦٢٧	بين المجموعات	الإراحة الافقية للرأس
		١,٤٥١٠,٨	١٢	٥٩,٤١٢٩٥٦	داخل المجموعات	
دال	٢٣,٩٤٥	٦٨٢,٤١٧٤	٢	١٣٦٦,٨٣١٧٥	بين المجموعات	الإراحة الرأسية للرأس
		٢٠,١٣٢٧٨	١٢	٢٤١,٥٩٢٤٣	داخل المجموعات	
دال	١٦٩,٨٢	١٠,٨١٢١١	٢	٢١,٦٦٤٢٤٥١	بين المجموعات	السرعة الافقية للرأس
		٠,٠٦٣٦٦٢	١٢	٠,٧٦٣٩٢٩٦٧	داخل المجموعات	
دال	٦١,٢١	١,٨٠٦١٤٢	٢	٣,٦١٢٢٨٤٢	بين المجموعات	السرعة الرأسية للرأس
		٠,٠٢٤٥٠٦	١٢	٠,٣٥٤٠٧٥٤٨	داخل المجموعات	
شعير دال	٠,١٥٩٠٣٤٤	٢٧٢,٨٩٨	٢	٥٤٥,٧٩٦٠٢٥١	بين المجموعات	الإراحة الافقية للخذ اليسر
		١٧٤٨,٩٦	١٢	٢٠٩٨٧,٥١٨٣٨	داخل المجموعات	
دال	١١٢,٠٣	٧٧,١٧٣٨	٢	١٥٤,٧٤٧٥٩٤	بين المجموعات	الإراحة الرأسية للخذ اليسر
		٠,٦٨٨٨٥٤	١٢	٨,٢٦٦٢٥٢٦٩	داخل المجموعات	
دال	٣٥,٨٤٤	٤,٦٢٢,٦٩	٢	٩,٢٤٦١٢٨٧٠١	بين المجموعات	السرعة الافقية للخذ اليسر
		٠,١٢٨٩٧٧	١٢	١,٥٤١٧٧٢٦١٤٩	داخل المجموعات	
دال	٣٨٢,٩٠	٢٢,٨٥٠,٧٩	٢	٤٥,٧٠١٥٧٥	بين المجموعات	السرعة الرأسية للخذ اليسر
		٠,٠٥٩٦٧٨	١٢	٠,٧١٦١٢٣٣	داخل المجموعات	

تابع جدول (١٣)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الاثقية والرأسية للقطار الكهربائي المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الذاتة	القياس	متوسط المربعات	درجات الحرية	مجموع المربعات	مصدر التباين	المتغيرات البيومترية
دال	٦٩٨,٨٢	٥٠٤٩,٠٨٨	٢	١٠٠٩٨,١٧٦٢	بين المجموعات	الراحة الاثقية للفخذ الايمن
		٧,٢٢٥,٠٢٧	١٢	٨٦,٧٠٠٢٢٨٩	داخل المجموعات	
دال	٧٢,٤٥٤	٦٨,٦٤٦	٢	١٣٧,٢٩٢٠٠٣	بين المجموعات	الراحة الرأسية للفخذ الايمن
		٠,٩٤٧٤٤	١٢	١١,٣٦٩٢٨٢٧	داخل المجموعات	
دال	١٣٢,٤٠	٤,٠٠٧٩٠٢	٢	٨,٠١٥٨٠٠	بين المجموعات	السرعة الاثقية للفخذ الايمن
		٠,٠٣٠٢٧١	١٢	٠,٣٦٣٢٥١	داخل المجموعات	
دال	١٣٢,٤٠	٤,٠٠٧٩٠٢	٢	٨,٠١٥٨٠٠	بين المجموعات	السرعة الرأسية للفخذ الايمن
		٠,٠٣٠٢٧١	١٢	٠,٣٦٣٢٥١	داخل المجموعات	
دال	٢٩٢,٠٤	٢٧٦١,٢٥٧	٢	٥٥٢٢,٥١٣٥٩٦	بين المجموعات	الراحة الاثقية للكفة اليسرى
		٩,٤٥٤٩٥٢	١٢	١١٣,٤٥٩٤٣١٩	داخل المجموعات	
دال	٥٩١,٢٣	٦٤٢,٥١٦	٢	١٢٨٥,٠٣٢	بين المجموعات	الراحة الرأسية للكفة اليسرى
		١,٠٨٦٢٢٧	١٢	١٣,٠٤٠٨٤٢	داخل المجموعات	
دال	٩٧٨,٦٥	٢٥,٢٧٢٩٩	٢	٥٠,٧٤٧٩٩	بين المجموعات	السرعة الاثقية للكفة اليسرى
		٠,٠٢٥٩٢٧	١٢	٠,٣١٤١٢٩	داخل المجموعات	
دال	١٦,٢٣٢	١,١٣٥٧٣٢	٢	٢,٢٧١٤٦٦٦	بين المجموعات	السرعة الرأسية للكفة اليسرى
		٠,٠٦٩٩٦٧	١٢	٠,٨٣٩٦٠٠٦	داخل المجموعات	
دال	١٠٢٠,٠	٥٢٦١,٠٦٧	٢	١٠٥٢٢,١٣٤	بين المجموعات	الراحة الاثقية للكفة اليمنى
		٥,١٥٧٨٢٤	١٢	٦١,٨٩٣٨٨٥	داخل المجموعات	
دال	٥٥٦,٧٨	٢٢٦,٧٧٣	٢	٦٧٣,٥٤٥٩	بين المجموعات	الراحة للرأسية للكفة اليمنى
		٠,٦٠٤٨٥٥	١٢	٧,٢٥٨٢٦	داخل المجموعات	
دال	٧٤١,٨٢	٣٥,٧٥٣١٩	٢	٧١,٥٠٦٥٩	بين المجموعات	السرعة الاثقية للكفة اليمنى
		٠,٠٤٨١٩٦	١٢	٠,٥٧٨٢٥٢	داخل المجموعات	
دال	١٣١١,٥٥	٥٢,١٢٨٨٩	٢	١٠٦,٢٥٧٨	بين المجموعات	السرعة الرأسية للكفة اليمنى
		٠,٠٤٠٥٠٨	١٢	٠,٤٨٦١	داخل المجموعات	
دال	٢٢٣,٥٤	٢٢٠٩,٨٢٣	٢	٤٤١٩,٦٦٥٨٤	بين المجموعات	الراحة الاثقية لرأس القدم اليسرى
		٩,٤٦٣٢٩٦	١٢	١١٣,٥٦٠٧٥١	داخل المجموعات	
دال	١٧١٥,٤	٩٤٨,٩٣٣٣	٢	١٨٩٧,٨٦٦٦	بين المجموعات	الراحة للرأسية لرأس القدم اليسرى
		٠,٠٥٣١٥٤	١٢	٦,٦٣٧٨٤٨٨٥	داخل المجموعات	
دال	٤٥,٤٢٥	٤,١٥٥٣٨٧	٢	٨,٣١٠٧٧٣٨	بين المجموعات	السرعة الاثقية لرأس القدم اليسرى
		٠,٠٩١٤٧٨	١٢	١,٠٩٧٧٣٢٧٥	داخل المجموعات	

تابع جدول (١٣)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الاراحات والسرعات الأفقية والرأسية للقطّاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

المتغيرات البيوكينماتيكية	مصدر التباين	مجموع المربعات	درجات الحرية	متوسط المربعات	قيمة ف	الدلالة
السرعة الرأسية لرسيّ القدم الأيسر	بين المجموعات	13.8178937	2	6.90894685	48.41	دال
	داخل المجموعات	1.71874876	12	0.14322899		
الإراحة الأفقية لرسيّ القدم الأيمن	بين المجموعات	3.354.0167	2	1.67700808	154881.17	دال
	داخل المجموعات	1.175895679	12	0.09799197		
الإراحة الرأسية لرسيّ القدم الأيمن	بين المجموعات	2736.87537	2	1368.437685	1448.31	دال
	داخل المجموعات	11.2382462	12	0.9368535		
السرعة الأفقية لرسيّ القدم الأيمن	بين المجموعات	117.4089215	2	58.70446075	107.56	دال
	داخل المجموعات	1.728159812	12	0.14401248		
السرعة الرأسية لرسيّ القدم الأيمن	بين المجموعات	34.825.039	2	17.41250195	97.359	دال
	داخل المجموعات	2.14671714	12	0.17884308		
الإراحة الأفقية للقدم اليسرى	بين المجموعات	5252.3256	2	2626.1628	204.55	دال
	داخل المجموعات	157.027858	12	13.0856567		
الإراحة الرأسية للقدم اليسرى	بين المجموعات	2128.34289	2	1064.171445	1512.24	دال
	داخل المجموعات	8.44446988	12	0.70370817		
السرعة الأفقية للقدم اليسرى	بين المجموعات	10.26558	2	5.13279	151.38	دال
	داخل المجموعات	0.422718	12	0.0352265		
السرعة الرأسية للقدم اليسرى	بين المجموعات	1.992873	2	0.9964365	22.531	دال
	داخل المجموعات	0.36774	12	0.030645		
الإراحة الأفقية للقدم اليمنى	بين المجموعات	10.465.14882	2	5232.5941	1023.26	دال
	داخل المجموعات	61.239124.2	12	5103.326037		
الإراحة الرأسية للقدم اليمنى	بين المجموعات	59.581382	2	29.790691	34.556	دال
	داخل المجموعات	10.314975	12	0.8629146		
السرعة الأفقية للقدم اليمنى	بين المجموعات	2.910923	2	1.4554615	28.458	دال
	داخل المجموعات	0.61373	12	0.0511442		
السرعة الرأسية للقدم اليمنى	بين المجموعات	6.3069166	2	3.1534583	73.570	دال
	داخل المجموعات	0.5143574	12	0.04286475		

قيمة F الجدولية عند مستوى 0.05 = 3.55

يتضح من الجدول رقم (١٣) وجود فروق دالة إحصائياً بين متوسطات قياسات البحث الثلاثة (قبلي - بعدى - نموذج) في الخصائص البيوكينماتيكية (قيد البحث) لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap فيما عدا الإراحة الأفقية للقدم الأيسر لحظة الهبوط.



لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

جدول (١٤)

أقل فرق معنوي للقياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	فروق المتوسطات	المتوسط الحسابي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
٢,٥١		١٤٢,٤٠	النموذج	الإزاحة الأفقية للرأس
		٥٢,٧٢*	القبلي	
	٦,٠٠*	٤٦,٧٢*	البعدى	
٦,٠٦		١٧٢,٧٦	النموذج	الإزاحة الرأسية للرأس
		٢١,٤٢*	القبلي	
	٢,٥٨	١٨,٨٤*	البعدى	
٠,٢٨		٥,٤٣	النموذج	السرعة الأفقية للرأس
		٢,٨٥*	القبلي	
	٠,٧٨*	٢,٠٦*	البعدى	
٠,١٩		٢,٤٠	النموذج	السرعة الرأسية للرأس
		١,٢٠*	القبلي	
	٠,٥١*	٠,٦٩*	البعدى	
٠,٩٤		٩٦,٨٤	النموذج	الإزاحة الرأسية للفخذ الأيسر
		٥,٣٩*	القبلي	
	٢,٢٥*	٧,٦٥*	البعدى	
٠,٤٠		٤,٥١	النموذج	السرعة الأفقية للفخذ الأيسر
		١,٩٢*	القبلي	
	١,١٠*	٠,٨٢*	البعدى	
٠,٢٨		٥,٦٥	النموذج	السرعة الرأسية للفخذ الأيسر
		٤,٠٣*	القبلي	
	٠,٧٧*	٣,٢٦*	البعدى	
٣,٠٣		١٥٦,٨٣	النموذج	الإزاحة الأفقية للفخذ الأيمن
		٥٨,٥٥*	القبلي	
	٧,٨٧*	٥٠,٦٨*	البعدى	

جدول (١٤)

أقل فرق معنوي للقياسات القبلية والبعدية والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥	أروق المتوسطات	المتوسط المعنوي	القياسات	المتغيرات البيوميكانيكية
١.١٠		٩١.٩٩	النموذج	الازاحة الرأسية
		٩٥.٩٩	القبلي	للفخذ الايمن
	*٣.٤٠	٩٩.٣٩	البعدى	
٠.٢٠		٤.٤٢	النموذج	السرعة الأفقية
		٢.٦٣	القبلي	للفخذ الايمن
	*٠.٨٢	٣.٤٩	البعدى	
٠.٢٠		٤.٤٢	النموذج	السرعة الرأسية
		٢.٦٣	القبلي	للفخذ الايمن
	*٠.٨٢	٣.٤٩	البعدى	
٢.٤٧		١٠٤.٢٣	النموذج	الازاحة الأفقية
		٥٩.٥٤	القبلي	للركبة اليسرى
	*٩.٧٢	٦٩.٢٦	البعدى	
١.١٧		٦٠.٥٥	النموذج	الازاحة الرأسية
		٧٨.٨٥	القبلي	للركبة اليسرى
	*٢.٤٤	٨١.٢٨	البعدى	
٠.١٨		٦.٦٤	النموذج	السرعة الأفقية
		٢.٢٦	القبلي	للركبة اليسرى
	*١.٢٧	٣.٥٣	البعدى	
٠.٣٠		٢.٤٧	النموذج	السرعة الرأسية
		١.٥٦	القبلي	للركبة اليسرى
	*٠.٧١	٢.٢٧	البعدى	
٢.٥٦		١٦٨.٧٦	النموذج	الازاحة الأفقية
		١٠٩.١٨	القبلي	للركبة اليمنى
	*٧.٥٥	١١٦.٧٣	البعدى	
٠.٨٨		٤٥.٥٢	النموذج	الازاحة الرأسية
		٥٨.٧٦	القبلي	للركبة اليمنى
	*١.٧٨	٦٠.٥٤	البعدى	
٠.٢٥		٧.٤١	النموذج	السرعة الأفقية
		٢.٢٣	القبلي	للركبة اليمنى
	*١.١١	٣.٤٤	البعدى	
٠.٢٣		٨.٤٥	النموذج	السرعة الرأسية
		٢.٣٠	القبلي	للركبة اليمنى
	*١.١٨	٣.٤٩	البعدى	
٢.٤٧		٦٣.٨٠	النموذج	الازاحة الأفقية
		٢٣.٥٠	القبلي	لرسغ القدم
	*٩.٧٧	٣٣.٢٧	البعدى	الايسر

تابع جدول (١٤)

أقل فرق معنوي للقياسات القبلية والبعدية والنموذج لمتوسطات الاثرات والسرعات الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

المتغيرات البيوميكانيكية	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥
الارتداد الرأسية لرسيق القدم اليسرى	النموذج	٤١,٦٦		
	القبلي	٦٤,٦٠	٢٢,٩٤*	
	البعدى	٦٦,٣٥	٢٤,٦٩*	٠,٨٤
السرعة الأفقية لرسيق القدم اليسرى	النموذج	٤,٤٥		
	القبلي	٢,٦٣	١,٨٢*	
	البعدى	٣,٥٢	٠,٩٣*	٠,٣٤
السرعة الرأسية لرسيق القدم اليسرى	النموذج	٣,٥٥		
	القبلي	١,٣٦	٢,١٩*	
	البعدى	١,٧٠	١,٨٥*	٠,٤٣
الارتداد الأفقية لرسيق القدم اليمنى	النموذج	٩٦,٧٨		
	القبلي	١,٢٤	٩٥,٥٤*	
	البعدى	١,٤٧	٩٥,٣١*	٠,٣٥
الارتداد الرأسية لرسيق القدم اليمنى	النموذج	-٤,٥١		
	القبلي	٢٢,٥٥	٢٧,٠٦*	
	البعدى	٢٥,٥١	٣٠,٠٢*	١,١٠
السرعة الأفقية لرسيق القدم اليمنى	النموذج	٦,٨٤		
	القبلي	٠,٤٦	٦,٣٨*	
	البعدى	١,٤٩	٥,٣٥*	٠,٤٣
السرعة الرأسية لرسيق القدم اليمنى	النموذج	٥,٨١		
	القبلي	٢,٢٤	٣,٥٧*	
	البعدى	٣,٠٧	٢,٧٣*	٠,٤٨
الارتداد الأفقية للقدم اليسرى	النموذج	٤٨,٧١		
	القبلي	٤,١٦	٤٤,٥٥*	
	البعدى	١٥,٥٩	٣٣,١٢*	٤,٠٨
الارتداد الرأسية للقدم اليسرى	النموذج	٢٧,٦٢		
	القبلي	٥٢,٠٢	٢٤,٤٠*	
	البعدى	٥٣,٦٨	٢٦,٠٦*	٠,٥٩
السرعة الأفقية للقدم اليسرى	النموذج	٤,٨٣		
	القبلي	٢,٨١	٢,٠١*	
	البعدى	٣,٤٣	١,٤٠*	٠,٢١
السرعة الرأسية للقدم اليسرى	النموذج	١,٤٧		
	القبلي	١,١٩	٠,٢٨*	
	البعدى	٢,٠٦	٠,٥٩*	٠,٢٠
الارتداد الأفقية للقدم اليمنى	النموذج	١٨٨,٢٦		
	القبلي	١٢٩,١٧	٥٩,٠٩*	
	البعدى	١٣٥,٩٠	٥٢,٣٦*	٢,٥٥

تابع جدول (١٤)

أقل فرق معنوي للقياسات القبلية والبعديّة والنموذج لمتوسطات الازاحات والسرعات الأفقية والرأسيّة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

المتغيرات البيوميكانيكية	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥
الازاحة الرأسية للقدم اليمنى	النموذج	١٤,٠٠		
	القبلي	٩,١٣	٤,٨٧*	١,٠٥
	البعدي	١١,٨٧	٢,١٣*	٢,٧٤*
السرعة الأفقية للقدم اليمنى	النموذج	١,٥٦		
	القبلي	٠,٥٠	١,٠٧*	٠,٢٩*
	البعدي	٠,٨٩	٠,٦٨*	
السرعة الرأسية للقدم اليمنى	النموذج	٢,٣١		
	القبلي	٠,٧٦	١,٥٥*	٠,٢٣
	البعدي	١,٢٤	١,٠٧*	٠,٤٨*

يتضح من جدول (١٤) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات القياسات الثلاثة (القبلي -

البعدي - النموذج) للخصائص البيوميكانيكية (قيد البحث) لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



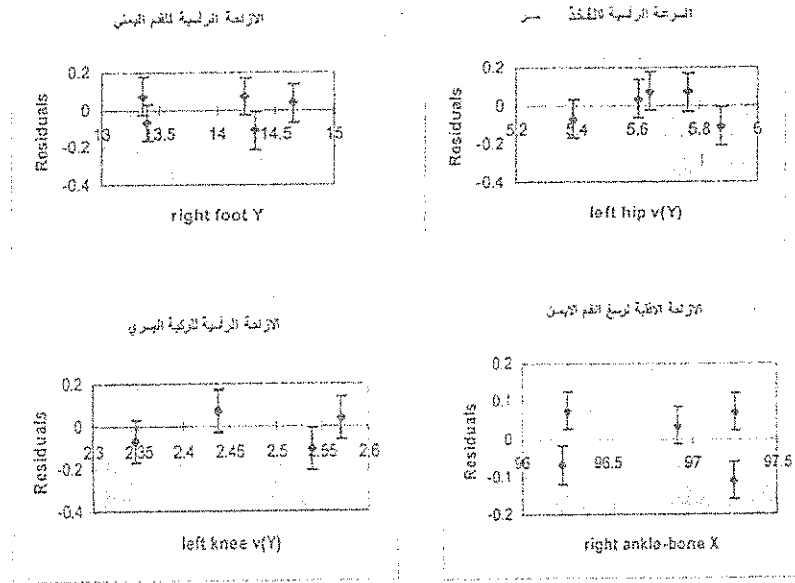
لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

جدول (١٥)

تحليل الاعتماد للنسب المساهمة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الخطوة	المقدار الثابت	الخطا المعياري	قيمة F	معاملات الاحتمال	%
١	٠,١٧١٢٩٧٥٠٩	٦,١٣٤١٢٨٧	٢٣٧٩,٥٤٧٣	٥٤,٢١٨٦٤٥	٩٩,٨٣٢
٢	٠,٠٠٤٦١٧٨٩٢	١,٢٨٩٨٣٥	١٨٩٠,٢٤٧٦	١٩,٠٤٤٢٤٠	٩٩,٩٩٢
٣	٠,٠٠٢١٥٦٦٥٧	١,٢٨٩٨٣٥	١٥٤٧٦,١٥٥	٤,٣٣٨٨٢٣٦	٩٩,٩٩٦
٤	٠,٠٠٠٠٠٥٣٤	٠,١٦٩٧٣٤٦	٧٧٨٢٧١,٤٤	٢,٤٥٦٢,٨٩٥	٩٩,٩٩٩

يتضح من الجدول رقم (١٥) وجود نسب مساهمة للنقاط التشريحية السرعة الرأسية للركبة اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٨٣٢% ومعامل ارتباط مقداره ٠,٨٩٨٧. لذلك تعتبر السرعة الرأسية للركبة اليسرى هي المؤشر البيوميكانيكي الأول، كذلك الازاحة الأفقية لرسغ القدم الأيمن حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٢% ومعامل ارتباط مقداره ٠,٨٨٨. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,١٦. كذلك الإزاحة الأفقية لرسغ القدم الأيمن هي المؤشر البيوميكانيكي الثاني، كذلك الازاحة الرأسية للقدم اليمنى حيث بلغت نسبة مساهمتها ٠,٦ ومعامل ارتباط مقداره ٠,٨٨٣١. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٤. لذلك تعتبر الازاحة الرأسية للقدم اليمنى هي المؤشر البيوميكانيكي الثالث، كذلك السرعة الرأسية للقدم اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٩% ومعامل ارتباط مقداره ٠,٨٥٣٩. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٣. لذلك تعتبر السرعة الرأسية للقدم اليسرى هي المؤشر البيوميكانيكي المساهم الرابع خلال لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



جدول (١٦)

تحليل التباين بين القياسات الثقلية والبعدية والنموذج لمتوسطات للزوايا المختارة لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزاوية	مصدر التباين	مجموع المربعات	درجات الحرية	متوسط المربعات	قيمة ف	الدلالة
الفخذ الأيسر	بين المجموعات	٩٤٧٨,١٣٦٣٢	٢	٤٧٣٩,٠٦٨	٤٧٩٥,٥٤٩	دال
	داخل المجموعات	١١,٨٥٨٦٦٦٣٢	١٢	٠,٩٨٨٢٢٢		
الفخذ الأيمن	بين المجموعات	٢٨٨,٣٦٥٢٧٦	٢	١٤٤,١٨٢٦٦	١٣٠,١٤٦٩	دال
	داخل المجموعات	١٣,٢٩٤١٤٧	١٢	١,١٠٧٨٤٦		
الركبة اليسرى	بين المجموعات	٢٧١٩,٤٧٦٢٤	٢	١٣٥٩,٧٣٨	٣٣٧٥,٥٦٤	دال
	داخل المجموعات	٤,٨٣٣٨١٦٧٥	١٢	٠,٤٠٢٨١٨		
الركبة اليميني	بين المجموعات	٦٤٨٩,١٢٥٧١٤	٢	٣٢٤٤,٥٨٢٨٥٧	٩١٢٨,٢٧٥	دال
	داخل المجموعات	٤,٢٦٥٣١٧٧٥٦	١٢	٠,٣٥٥٤٣١٤٦		
رسغ القدم الأيسر	بين المجموعات	٥٧٠٤,٨٨٧٢	٢	٢٨٥٢,٤٤٤	١٣٧١,٢٤٢	دال
	داخل المجموعات	٢٤,٩٦٢٧٧٣٦	١٢	٢,٠٨٠١٨٩		
رسغ القدم الأيمن	بين المجموعات	٢٢٥٩,٦٥٥٧٩	٢	١١٢٩,٨٢٨	٢٠٤٧,٠٤٣	دال
	داخل المجموعات	٤٤,٤٩٥٣٨٦١	١٢	٣,٧٠٧٩٤٩		

قيمة "ف" الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٣,٥٥

يتضح من جدول رقم (١٦) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات قياسات البحث الستة

(ثلاثي-بعدى-نموذج) في الزوايا المختارة لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

أقل فرق معنوي لمتوسطات القياسات القبلية والبعديّة والنموذج لمتوسطات الزوايا المختارة لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥*
الفخذ الايسر	النموذج	١٩٧,٣٠		
	القبلي	١٣٥,٨٦	٦١,٤٤*	١,١٢
	البعدي	١٧٠,٠٦	٢٧,٢٤*	٣٤,٢٠*
الفخذ الايمن	النموذج	١٧٥,٣٥		
	القبلي	١٨٥,٤٣	١٠,٠٨*	١,١٩
	البعدي	١٨٣,٥٩	٨,٢٤*	١,٨٤*
الركبة اليسرى	النموذج	١٥٥,٦٤		
	القبلي	١٢٣,٢٧	٣٢,٣٨*	٠,٧٢
	البعدي	١٤٤,٩٠	١٠,٧٤*	٢١,٦٤*
الركبة اليمنى	النموذج	١٥١,٨٣		
	القبلي	١٠١,٨٢	٥٠,٠١*	٠,٦٧
	البعدي	١٣٥,٢٦	١٦,٥٧*	٣٣,٤٤*
رسغ القدم الايسر	النموذج	١١٨,٨٥		
	القبلي	١١٢,١٤	٦,٧١*	١,٦٣
	البعدي	١٥٦,٤٥	٣٧,٦٠*	٤٤,٣٢*
رسغ القدم الايمن	النموذج	١١٦,٠٠		
	القبلي	١٤٥,٤١	٢٩,٤١*	٢,١٧
	البعدي	١٣٦,١١	٢٠,١٠*	٩,٣١*

يتضح من الجدول رقم (١٧) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات القياسات (القبلية - البعدية - النموذج) للزوايا المختارة لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

جدول (١٨)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الزوايا
المختارة لحظة الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزاوية	مصدر التباين	مجموع المربعات	درجات الحرية	متوسط المربعات	قيمة ف	الدلالة
القبض الأيسر	بين المجموعات	٥٠٩٠,٠٨٤٤٥	٢	٢٥٤٥,٠٤٥	٥٢٤,٨٤٥٩	دال
	داخل المجموعات	٥٧,١٠٦٦٦٩١	١٢	٤,٧٥٨٤٦٤		
القبض الأيمن	بين المجموعات	١٠٧٥٠,١٧٨٤	٢	٥٣٧٥,٠٨٩	٢٨٠,٧٤٢٥	دال
	داخل المجموعات	٢٢٩,٧٥٠٩٣٥	١٢	١٩,١٤٥٩١		
الركبة اليسرى	بين المجموعات	٦٦٤١,٤٠٦٨٩	٢	٣٣٢٠,٧٠٣	٤٢٢٢,٥٩٩	دال
	داخل المجموعات	٩,٤٣٤٧١١٦٥	١٢	٠,٧٨٦٢٢٦		
الركبة اليميني	بين المجموعات	٧٩١,٣٥٦٤٨٢	٢	٣٩٥,٦٧٨٢٤١	٤٢٤,١٤٧١	دال
	داخل المجموعات	١٠,٥٢٢,٩٨٩٩	١٢	٠,٨٧٦٨٤١٥٨٢		
رسغ القدم الأيسر	بين المجموعات	٣١٩٥,٠٥٩٩٨	٢	١٥٩٧,٥٢	٧٢٩,٧٩٥١	دال
	داخل المجموعات	٢٥,٩١٣,٦٦٩	١٢	٢,١٥٩٤٢٢		
رسغ القدم الأيمن	بين المجموعات	٨٥٢,١٤٤٣٧٩	٢	٤٢٦,٥٧٢٧	١٧٤,٩١٨	دال
	داخل المجموعات	٢٩,٢٦٤٣٧٤٦	١٢	٢,٤٣٨٦٩٨		

قيمة "ف" الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٣,٥٥

يتضح من جدول رقم (١٨) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات القياسات
(القبليّة-البعدية-النموذج) للزوايا المختارة للحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

جدول (١٩)

أقل فرق معنوي للقياسات القبليّة والبعديّة والنموذج لمتوسّطات الزوايا
المختارة لحظة الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥
الفخذ الأيسر	النموذج	١٣١,٩٧		٢,٤٦
	القبلي	١٧٥,٥٠	٤٣,٥٣*	
	البعدي	١٦٤,٠٢	٣٢,٠٥٠ *١١,٤٨	
الفخذ الأيمن	النموذج	١٠٥,٤٠		٤,٩٣
	القبلي	١٦٧,٣٧	٦١,٩٨*	
	البعدي	١٥٤,٩٣	٤٩,٥٤* *١٢,٤٤	
الركبة اليسرى	النموذج	١٦٤,٩١		١,٠٠
	القبلي	١١٩,٧٢	٤٥,١٩*	
	البعدي	١٦٣,٧٨	١,١٢* *٤٤,٠٦	
الركبة اليمنى	النموذج	١٥٩,٠٣		١,٠٦
	القبلي	١٧٣,٥٩	١٤,٥٦*	
	البعدي	١٧٤,٦٥	١٥,٦٢* ١,٠٥	
رسغ القدم الأيسر	النموذج	١٩٣,١٤		١,٦٦
	القبلي	١٥٩,٤٦	٣٣,٦٨*	
	البعدي	١٦٥,٩١	٢٧,٢٣* *٦,٤٥	
رسغ القدم الأيمن	النموذج	١٧٧,٩٩		١,٧٦
	القبلي	١٦٠,٦٥	١٧,٣٥*	
	البعدي	١٦٣,٨٢	١٤,١٧* *٣,١٧	

يتضح من الجدول رقم (١٩) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات القياسات (القبليّة-

البعديّة-النموذج) للزوايا المختارة لحظة الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

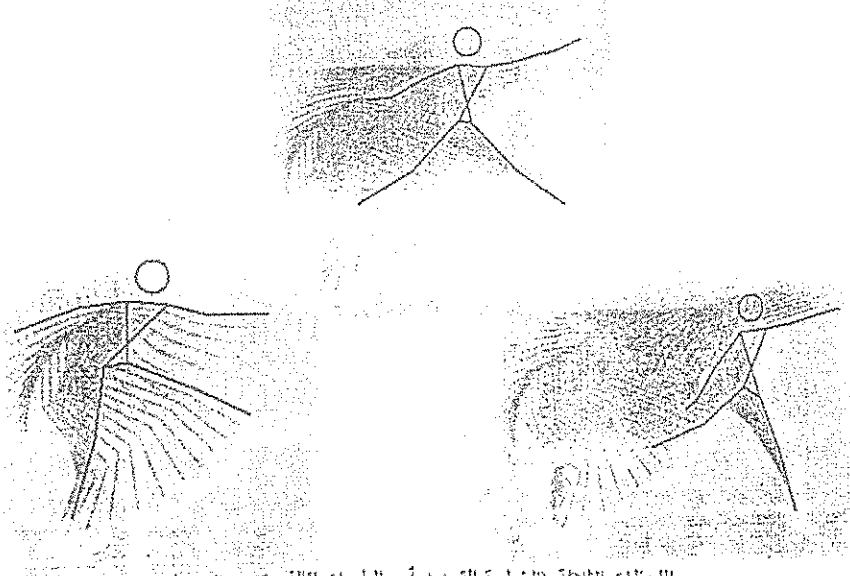
جدول (٢٠)

تحليل التباين بين القياسات القبليّة والبعدية والنموذج لمتوسطات الزوايا
المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزاوية	مصدر التباين	مجموع المربعات	درجات الحرية	متوسط المربعات	قيمة ف	الدلالة
القفز الأيسر	بين المجموعات	٦٣٢,٨٢٤٦٥.٨	٢	٣١٦,٤١٢.٣	٣٨٥,٤٤٥.٧	دال
	داخل المجموعات	٩,٨٥٠,٧٩٧٢٢.٨	١٢	٨١٦,٧٤٨.٥١٩		
القفز الأيمن	بين المجموعات	٨١٩١,٩٧٦٤.٩	٢	٤٠٩٥,٩٨٨	٦,٦٨,٢٧٢	دال
	داخل المجموعات	٨,٠٩٩٨١.٨١	١٢	٦٧٤,٩٨٤		
الركبة اليسرى	بين المجموعات	٩٤١,٨١٥.٣	٢	٤٧٠,٩٠٧	٤٤٤,٨٥٥	دال
	داخل المجموعات	١٢,٧٠٧.٨٧	١٢	١,٠٥٥.٦٥٩		
الركبة اليمنى	بين المجموعات	٢٣٨٤,٣٥١٦.٥	٢	١١٩٢,١٧٥٨.٢٥	١,٤٧,٥٥٣	دال
	داخل المجموعات	١٢,٦٥٦٦٩٢.٣٦	١٢	١,٠٥٥.٥٧٦٩٧		
رسم القدم الأيسر	بين المجموعات	١٥٢٥٥,٧٨٢.٢	٢	٧٦٢٧,٨٩١	٦,٢٧١٦٦.٢	دال
	داخل المجموعات	١٤٣٦٥,٩.٥٣	١٢	١١٩٧,١٥٩		
رسم القدم الأيمن	بين المجموعات	١٠٠٥١,٠١٦.١	٢	٥٠٢٥,٥٠٨	٧٨١٩,٥٤٣	دال
	داخل المجموعات	٧,٧١٢٢١٧.٨٢	١٢	٦٤٢,٦٨١		

قيمة ف الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٣,٥٥

يتضح من الجدول رقم (٢٠) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسطات القياسات (القبليّة - البعدية - النموذج) للزوايا المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap



اللحظات الثلاثة (الخطوة التمهيديّة - الطيران "الفجوة" - الهبوط)
أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

جدول (٢١)

أقل فرق معنوي للقياسات القبليّة والبعديّة والنموذج لمتوسطات الزوايا
المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	القياسات	المتوسط الحسابي	فروق المتوسطات	قيمة "LSD" عند مستوى ٠.٠٥
الخطّ الأيسر	النموذج القبلي	١٥٢,١٠	١٥,٥٥*	١,٠٢
	البعدي	١٦٨,٩٥	٤,٨٨*	
الخطّ الأيمن	النموذج القبلي	١٩٢,١٢	٥٧,٢٤*	٠,٩٢
	البعدي	١٣٤,٩٠	٢٩,٢٨*	
الركبة اليسرى	النموذج القبلي	١٥٣,٣٥	١٠,٧٤*	١,١٦
	البعدي	١٦٤,٠٩	٨,٦٣*	
الركبة اليمنى	النموذج القبلي	١٩٥,٢٠	٢٩,٨٢*	١,٢٠
	البعدي	١٦٥,٣٨	٢١,٨٨*	
رسغ القدم الأيسر	النموذج القبلي	١٩٥,١٣	٧٢,١٨*	٣٩,٠
	البعدي	١٢١,٩٥	١٢,٩٣*	
رسغ القدم الأيمن	النموذج القبلي	١١١,٣٤	٦٢,٤٨*	٠,٩٠
	البعدي	١٧٣,٨٢	٤٠,٦١*	

يتضح من الجدول رقم (٢١) وجود فروق دالة إحصائية بين متوسط القياسات (القبليّة

- البعديّة - النموذج) للزوايا المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

جدول (٢٢)

مصفوفة معاملات الارتباط للزوايا لحظة الخطوة التمهيديّة

أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	الخطّ الأيسر	الخطّ الأيمن	الركبة اليسرى	الركبة اليمنى	رسغ القدم الأيسر	رسغ القدم الأيمن
الخطّ الأيسر	٠,٣٢٠٨٦٨					
الخطّ الأيمن	٠,٤٦٠٧٣٥	٠,٦٦٢٩٥٩				
الركبة اليسرى	٠,٢٧١٣٦٤٧	٠,٧٠٣٦٦٧	٠,٩٦٢٥٨٩			
الركبة اليمنى	٠,٢٥٩٢٧٨٣	٠,٨٦٨٦٥٩	٠,٢٢٤٠٤٤	٠,٢٦٠٩٩		
رسغ القدم الأيسر	٠,٢٣٦٨٨	٠,٧٨٦٧٦	٠,٢٧٩٩٢٢	٠,٦٧٣٧٧٦	٠,٧٨٨٢٣	
رسغ القدم الأيمن	٠,٤٩٥٠٦٨	٠,٩١١١٩٨	٠,٦٠٨٥٣	٠,٦٨٢٥٥	٠,٧٨٢١٦٥٩	٠,٠٠٨٣٦

قيمة "r" عند مستوى ٠,٠٥ = ٠,٨١١

يتضح من الجدول رقم (٢٢) دلالة معاملات الارتباط للقياسات (القبليّة - البعديّة -

النموذج) للخصائص البيوميكانيكية لحظة الخطوة التمهيديّة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap عند

العلامة (*) وهي دالة عند ٠,٠٥

جدول (٢٣)

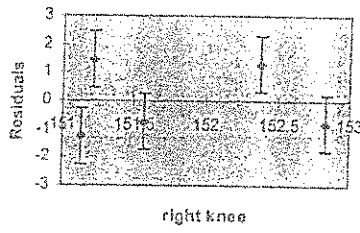
معاملات تحليل الانحدار للنسب المساهمة للزوايا لحظة الخطوة التمهيدية

أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

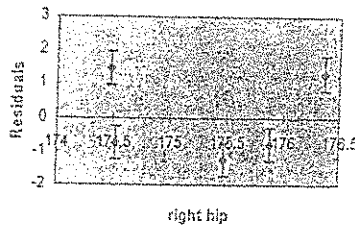
الخطوة	المقدار الثابت	الخطأ المعياري	قيمة ف	معاملات الانحدار	النسبة %
١	٠.٠٠٠٤٥	١.٣١١١٤	٥٢١٦٧.٤	٠.٧١٣٧٧	٩٩.٩٩٢٣
٢	٠.٠٠٠١٥	١.٩٩٧١.٤	١٩٤٧١.٤	٠.٣٢٩٧٣	٩٩.٩٩٢٤
٣	٠.٠٠٠٠٩	١.٨٣١٨٥	٨٩٠٨.٣١	٠.٤٩١	٩٩.٩٩٢٥
٤	٠.٠٠٠٠١	١.٥٦٠٠٥	٣٤٢.٠٩٢	٠.٨٦٤١١	٩٩.٩٩٢٦

يتضح من الجدول رقم (٢٣) وجود نسب مساهمة للزوايا زاوية الفخذ الأيمن حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٢٣% ويعامل ارتباط مقداره ٠,٩١١١. لذلك تعتبر زاوية الفخذ الأيمن هي المؤشر البيوكينماتيكي الأول، كذلك زاوية الركبة اليمنى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٢٤ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٦٨٢٥. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١. كذلك زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني، كذلك زاوية رسغ القدم الأيسر حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٢٥ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٧٨٢١. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١. لذلك تعتبر زاوية رسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث، كذلك الركبة اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٢٦% ويعامل ارتباط مقداره ٠,٦٠٨٥. اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١. لذلك تعتبر زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي المساهم الرابع خلال لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

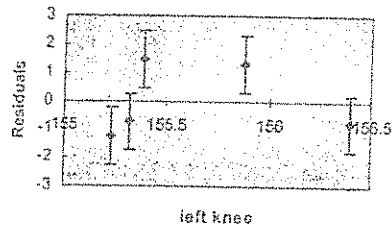
الركبة اليمنى



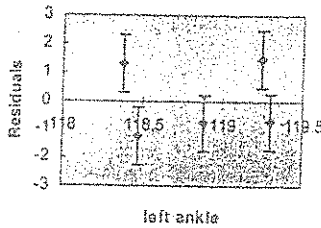
الفخذ الأيمن



الركبة اليسرى



رسغ القدم الأيسر



جدول (٢٤)

مصفوفة معاملات الارتباط للزوايا لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	الفخذ الأيسر	الفخذ الأيمن	الركبة اليسرى	الركبة اليمنى	رسغ القدم الأيسر	رسغ القدم الأيمن
الفخذ الأيسر						
الفخذ الأيمن	٠,٢٢٦٨٨١٩					
الركبة اليسرى	٠,٧٢٢٤٢٩	٠,٢٢٦٤٥٨٩٥				
الركبة اليمنى	٠,٣٤٤٤٧٩	٠,٥٣٦١٤٦٩	٠,١٣٦٩٢٢			
رسغ القدم الأيسر	٠,٨٦٢٥٠٣٦	٠,٠٤٧٤٠٠٦	٠,٥١١٣٢٩	٠,١٣٥٩٢٨٤		
رسغ القدم الأيمن	٠,٧١٧٤٨	٠,٦٧٢٣٤٨٢	٠,٥٢١٧٦٢	٠,٧٥٨٧٤٤	٠,٧٧٦٧٢٧	
ارتفاع مركز ثقل الجسم	٠,٤٤٩١٧	٠,٣٢٧٦٠٢٤٢	٠,٦٦٩٨٣٧	٠,١٣٦٨٠٤٦	٠,٠٣٠٤٤٨٨	٠,٠٢٤٥٥

قيمة "r" الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٠,٨١١

يتضح من الجدول رقم (٢٤) دلالة معاملات الارتباط بين التياسات (القبليّة - اليعديّة - النموذج)

للزوايا لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap عند العلامة (*) وهي دالة عند ٠,٠٥.

جدول (٢٥)

معاملات تحليل الانحدار للزوايا لحظة الطيران الفجوة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

النسبة %	معاملات الانحدار	قيمة ف	الخطأ المعياري	المقدار الثابت	الخطوة
٩٩,٩٩٢٢		٠,٨١٢١٢	٥٥٣٢٧,١٧٩	١,٢٧٣١٥٠٦٦	٠,٠٠٠٥٠٨٧
٩٩,٩٩٢٤		٠,٧٤٦٩	٧٥٢٣٥	٢,٩٦٦,٧١٦	٠,٠٠٠٧٩١٨٥
٩٩,٩٩٧	١,٢٨٩٩١	٠,٢٠٣٨	١٥٠٠٧٨	١,٣٨٢٥٩٦٠٠	٠,٠٠٠٢٣١٥
٩٩,٩٩٩	١,٦٤٦	١,٨١٨٨٤	١,٠١٥٢٧	٢٦٦٦٧١٠	٠,٠٠٠٠٠٥٨

يتضح من الجدول رقم (٢٥) وجود نسب مساهمة للزوايا زاوية الركبة اليسرى حيث

بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٢٢% ويعامل ارتباط مقداره ٠,٦٦٨٩، لذلك تعتبر زاوية الركبة

اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي الأول، كذلك زاوية الفخذ اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي

٩٩,٩٩٢٤ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٤٤٩١، اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١، لذلك زاوية

الفخذ اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني، كذلك زاوية الفخذ الأيمن حيث بلغت نسبة

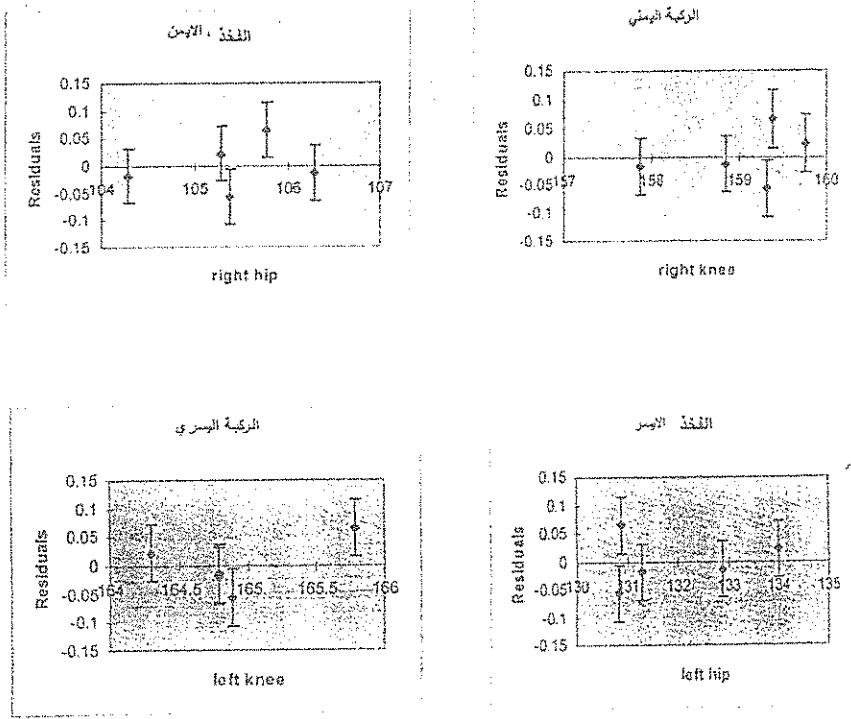
مساهمتها الي ٩٩,٩٩٧ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٣٣٧٦، اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٥

لذلك تعتبر زاوية الفخذ الأيمن هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث، كذلك الركبة اليمنى حيث بلغت

نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٩% ويعامل ارتباط مقداره ٠,١١٦٨، اي رفع نسبة المساهمة بـ

٠,٠١، لذلك تعتبر زاوية الركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي المساهم الرابع خلال لحظة

الطيران " الفجوة " أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.



جدول (٢٦)

مصنوفة معاملات الارتباط للزوايا لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الزوايا	الحوض الأيسر	الحوض الأيمن	الركبة اليسرى	الركبة اليمنى	رسم القدم الأيسر	رسم القدم الأيمن
الفخذ الأيسر						
الفخذ الأيمن	٠,٤٢٤٤٣١					
الركبة اليسرى	٠,٣٤٩٦٨٢٦	٠,٠٦٤٤٧٤				
الركبة اليمنى	٠,٦٨٣٨٠٦	٠,٧٨٠٠٣٦	٠,٣١٨٥٢٢			
رسم القدم الأيسر	٠,٧١٢٢٩٥	٠,٠٥٦٨٠٣	٠,٠٨١٧٥٨٤	٠,٥٥٣٨١٣		
رسم القدم الأيمن	٠,٦٧٢٢٣	٠,٦٦٧٢٢	٠,٦٧٦٧٢٣	٠,٦٧٢٢٣	٠,٧٦٧١٣	
ارتفاع مركز ثقل الجسم	٠,٤٦١٢٢٣	٠,٣٥٦٥٣٧	٠,٤٤٦٤٠٢	٠,٥٢٧٠٩	٠,٦٦٦٥٨	٠,٣٤٤٨٨

قيمة "r" الجدولية عند مستوى ٠,٠٥ = ٠,٨١١

يتضح من الجدول رقم (٢٦) دلالة معاملات الارتباط بين القياسات (القبلية - البعدية

- النموذج) للزوايا لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap عند العلامة (*) وهي دالة عند ٠,٠٥.

جدول (٢٧)

معاملات تحليل الانحدار للزوايا لحظة خطوة الهبوط للزوايا أثناء أداء مهارة الفجوة Leap

الخطوة	المقدار الثابت	تخطا المعيارى	قيمة ف	معاملات الانحدار	النسبة %
١	٠.٠٠٢٠٨٧٦	١.٣٧١٩٤٩٤٧٥	٤٧٦٤٤.٩٤٥٨	٠.٨٧٣٠٢	٩٩.٩٩
٢	٠.٠٠١٩٠٢٨	١.٥٨٣٦٢٧١٢	١٧٨٧٩.٥٧٧١	٠.٨٥١١	٩٩.٩٩١
٣	٠.٠٠١٨٠٢٣٨	١.٨٣٢٣٩٣٦٥	٧٩٨٩.٢٦٢٦٦	٠.٨٤٤٠٢	٩٩.٩٩٢
٤	٠.٠٠٠٨٧٣٩١	٢.٢٥٧.٦٢٦٦٩	٤٤٠١.٠٦٣٥٢	٠.٢٩٣٤٩	٩٩.٩٩٤

يتضح من الجدول رقم (٢٧) وجود نسب مساهمة للزوايا الفخذ اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩% ويعامل ارتباط مقداره ٠,٩٦١٢ لذلك تعتبر زاوية الفخذ اليسرى هي المؤشر

البيوكينماتيكي الاول، كذلك زاوية رسغ القدم اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩١ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٦٩٦٥ اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١ لذلك زاوية رسغ القدم اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني، كذلك زاوية الركبة اليمنى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٢ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٥٢٧٠ اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١ لذلك تعتبر زاوية الركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث، كذلك الركبة اليسرى حيث بلغت نسبة مساهمتها الي ٩٩,٩٩٤ ويعامل ارتباط مقداره ٠,٤٤٦٤ اي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠٢ لذلك تعتبر زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي السام الرابع خلال لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

مناقشة النتائج:

مناقشة نتائج المتغيرات البدنية:

يتضح من نتائج الجدول رقم (٦) وجود فروق بين القياسات القبلية والبيئية والبعديّة في القدرة العضلية والتوافق والمرونة والتوازن الحركي والرشاقة لجموعة البحث لصالح القياسات البديّة.

ويبدو أن دلالة الفروق بين القياسات القبلية والبعديّة نتيجة لتطبيق تدريبات المركبة المقترحة (الأثقال - البليومتر) والتي أدت إلى تحسين الصفات البدنية قيد البحث وخصوصاً القدرة العضلية للرجلين والمرونة.

وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى أن التدريبات المركبة المقترحة تعمل على تحسين القابلية للوثب من خلال سد الفجوة بين تدريبات القوة والسرعة باستخدام ما يسمى ببرد فعل الإطالة والذي يسهل ويطوع وحدات حركية إضافية في العضلات أثناء الأداء وتكسب العضلة صفة المطاطية، فالتدريب المركب يعمل على استثارة أكبر عدد من الوحدات الحركية المشتركة في العمل مما ينتج عنه انقباض قوى وسريع يعمل على زيادة الأداء المتفجر، كما أن استخدام الأثقال في شكل تدريبات نوعية للمهارة تعمل على تنمية الصفات البدنية (قدرة - توافق - مرونة - توازن - رشاقة).

وتتفق هذه النتيجة مع كل من جمال علاء الدين ١٩٩٥م (٤)، "براون Brown" ١٩٨٦م (٢٠)، في أن التدريبات المركبة (أثقال - البليومتر) المستخدمة أدت إلى تحسين الصفات البدنية وخصوصاً القدرة العضلية للرجلين، كما يشير "ويستكوت Westcott"

١٩٩٥م (٢٦) إلى أن التدريبات المركبة تعمل على استثارة المغازل العضلية مما ينتج عنه توتر عال في الوحدات الحركية المتحررة وإثارة لمستقبلات أخرى تعمل على زيادة عدد الوحدات الحركية النشطة والتي تكون السبب في تنمية الصفات البدنية.

وفي هذا الصدد يضيف "طلحة حسام الدين" ١٩٩٤م (١٠) إلى أن التبادل ما بين لحظات التسارع والفرملة التي تحدث نتيجة لتصادم وزن الجسم خلال حركاته الديناميكية كما هو مستخدم في التدريبات المركبة المقترحة قيد البحث يعد من أفضل أساليب تنمية القوة المميزة بالسرعة وصفات بدنية أخرى.

كما ترى الباحثة أن المرونة وهي من الصفات المهمة لأداء المهارة قيد البحث وخصوصاً مرونة مفاصل الفخذين ورسغى القدمين، حيث أن التدريب المركب وخصوصاً تدريب الأثقال أثر إيجابياً على تنمية المرونة وخصوصاً مرونة الرجلين (الفخذين والأمشاط) من مرجحات واستخدام الصناديق ومنط الجمباز وجهاز الخطوة Steps والتدريب على شكل أداء المهارة أو جزء منها.

ويتفق هذا مع "عصام أمين حلمي، محمد جابر بريقع" ١٩٩٧م (١٣) أن التدريب يؤثر إيجابياً على تنمية المرونة إذا كان يماثل الأداء المهارى وذلك من خلال حركات واسعة المدى كما أن المرونة ضرورية لإتقان الأداء البدني والحركي والاقتصاد في الطاقة وترشيد زمن الأداء لصالح المهارة وبصورة أكثر انسيابية وفعالية.

وتضيف "سميرة دردير" ١٩٨٠م (٨)، رحمي وآخرون Rahman et al ٢٠٠٦م (٢٥) "محمد عبد العزيز إبراهيم" ٢٠٠٧م (١٧) وجود علاقة موجبة بين مستوى التوافق وبين مستوى الأداء عموماً والتعبير الحركي وأنه كلما زاد التوافق العضلي العصبي كلما تحسن الأداء المهارى مما يساعد على الوصول للأداء الأمثل.

وتضيف "ليلي السيد فرحات" ٢٠٠٥م (١٤) أن الرشاقة ترتبط بالأداء الحركي وتحدد درجة دقته وانسيابيته وتوافقه وتوقيتته وتساعد على تطوير التناسق الحركي وضبط القدرة على الاحساس السليم للأداء كما أن الرشاقة الخاصة هي المقدره على أداء واجنب حركى متطابق مع خصائص التكوين الحركى لواجبات المهارة.

ومن خلال العرض السابق يتضح تحقق الفرض الأول والذي ينص على: توجد فروق دالة إحصائياً بين القياس القبلي والبعدي لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في المتغيرات البدنية (القدرة - التوافق - المرونة - التوازن - الرشاقة).
مناقشة نتائج الخصائص البيوميكانيكية:

قامت الباحثة بالتحرف على التفاصيل الدقيقة للبناء الحركي لمهارة الفجوة Leap من خلال الإزاحة والسرعة الأفقية والرأسية والتغير الزاوي والسرعة الزاوية وذلك من خلال عرض تحليل محاولة واحدة فقط لأداء الطالبة النموذج والجدول رقم (٥) يستعرض تفصيلات هذا النموذج لأداء المهارة، ولا تدخل هذه الأرقام ضمن الإحصاء في هذا البحث

حيث أنه مجرد استعراض للخصائص البيوكينماتيكية للنقاط التشريحية المختارة أثناء مراحل أداء مهارة الفجوة Leap، أما ما تم مقارنته فهو أداء الطالبة النموذج لأفضل متوسط خمس محاولات للمهارة بالقياس القبلي للطالبات (أفضل ٥ محاولات أيضاً) بالقياس البعدي للطالبات (أفضل ٥ محاولات أيضاً) وفيما يلي استعراض المناقشة كما يلي:

يتضح من نتائج الجداول أرقام (٧)، (١٠)، (١٣) الخاصة بتحليل التباين للقياسات القبليّة والبعديّة والنموذج للخصائص البيوكينماتيكية قيد البحث أثناء أداء مهارة الفجوة Leap (الإزاحة والسرعة الأفقية والرأسية) للنقاط التشريحية المختارة لحظة (الخطوة التمهيديّة - الطيران - الهبوط) أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

كما تشير نتائج الجداول أرقام (٨)، (١١)، (١٤)، الخاصة بدلالة الفروق بين القياسات القبليّة والبعديّة والنموذج لمتوسطات (الإزاحة والسرعة الأفقية والرأسية) للنقاط التشريحية المختارة لحظة (الخطوة التمهيديّة - الطيران - الهبوط) أثناء أداء مهارة الخطوة Leap بطريقة أقل فرق معنوي L.S.D عند مستوى ٠,٠٥، ويبدو أن دلالة الفروق بين القياسات القبليّة والبعديّة والنموذج للخصائص البيوكينماتيكية لمراحل أداء مهارة الخطوة Leap نتيجة لتطبيق التدريبات المركبة المقترحة التي أثرت إيجابياً في تحسين تكتيك الأداء لطالبات التخصص كما يلي:

الإزاحة الأفقية والرأسية :

زادت مسافة الطيران (الإزاحة الأفقية) وارتفاع الطيران (الإزاحة الرأسية) نتيجة تطبيق التدريبات المركبة المقترحة التي أثرت إيجابياً على ارتفاع الرجل اليمنى بأخذ خطوة في الهواء لأعلى وللأمام والرجل اليسرى تفرد خلفاً بنفس الخطوة ثم الانتقال مسافة للأمام في الأداء بحيث يكون شكل الرجلين في الهواء (فتحة الرجل أو الجراند كار) في أقصى ارتفاع بحيث يكسب الجسم مقدار من الإزاحة الرأسية والأفقية وتزداد سرعة الطيران في الاتجاه السهمي (رأسى ثم أفقى) بحيث تسير المهارة في خطوط منحنية حتى لحظة هبوط الرجل الأولى إلى الأرض تتهيأ الرجل الخلفية في لحظة الهبوط أثناء أداء المهارة.

وترى الباحثة أنه بدراسة التحليل الحركي للمهارة وجد أن القيمة المعبرة عن المسار الحركي في القياس البعدي للطالبات مجموعة البحث كانت أفضل كثيراً من حيث المقدار بمقارنتها بمتوسط القيم للنموذج المثالي للأداء حيث تحقق أقصى ارتفاع رأسي لحظة الخطوة التمهيديّة في الاتجاه الأفقى لحظة الطيران في شكل متناسق مترابط مع أجزاء الجسم المشتركة في الأداء وفي توقيت وانسياب حركي ملحوظ بحيث تصل قيم الإزاحة الرأسية والأفقية إلى أعلى وإلى الإمام وتقارب بالنموذج المثالي نتيجة لتطبيق التدريبات المركبة المقترحة التي حسنت هذه القيم إلى أعلى قيمة لها نتيجة لاتساع المسافة بين الفخذين والركبتين والمشطين في خط أفقى حتى تصل إلى أعلى مدى لها أثناء مرحلة الطيران حتى ترسم الرجلين زاوية (١٨٠) أو ما يقاربها بما يتناسب مع طبيعة المهارة دون فقد إتزان ميكانيكية الوضع

السليم. وبالتالي زادت مسافة الطيران وارتفاعه (الإزاحة الأفقية والرأسية) والتي صاحبها زيادة في زمن الطيران نتيجة لتحسن التكنيك وأخذ مسافة أكبر للأمام.

وفي هذا الصدد يرى "جمال علاء الدين وناهد أنور الصباغ" ٢٠١٧م (٥) أن مقارنة الأداء المهارى توصف درجة قرب النموذج المثالى الذى تم اختياره كأكثر النماذج أفضلية على أساس الاعتبارات والمفاهيم البيوميكانيكية والجمالية حيث يستخدم هذا الأسلوب غالباً فى تقييم المهارات الفنية والعناصر الحركية للأداء المهارى حيث يعتمد التقييم فى الباليه على معيار الجمال الحركى الذى يتضمن تسلسل الحركة وترابطها مع أجزائها بطريقة سلسلة أثناء الأداء. كما يتضح من خلال نتائج جدول (١٣) عدم جود فروق دالة إحصائياً للإزاحة الأفقية للفضح الأيسر لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى أن طالبات التخصص تحتاج إلى سنوات لمعرفة فنية الأداء وخصوصاً حركة الرجل الخلفية أثناء لحظة الهبوط حيث أنها تعمل ضد الجاذبية الأرضية إلى أعلى بالرغم من اتصال الرجل الأمامية بالأرض فالأداء المثالى للطالبة النموذج نتيجة للتمرين لسنوات عديدة منذ نعومة أظفارها وحتى سن العشرين فأدائها يتميز بالآلية والخبرة فى تكنيك الأداء بحيث يكون اتجاه العمل العضلى للرجل الخلفية فى الاتجاه المضاد للجاذبية الأرضية برغم اتصال الرجل الأمامية بالأرض حتى تتناقص تدريجياً وتصل الرجل الخلفية إلى الأرض، لكن طالبات التخصص تفتقر إلى هذه الفنية فى تلك الجزئية من الأداء فبمجرد وصول الرجل الأمامية إلى الأرض لحظة الهبوط تلحق بها الرجل الخلفية فهن يحتجن إلى فترة تمرين أطول من ذلك لأن التدرجات المركبة المقترحة طبقت لمدة عشرة أسابيع فقط.

ويتفق هذا مع "طلحة حسام الدين" ١٩٩٣م (٩) أن التحليل الحركى يعطى فكرة واسعة عن طبيعة الأداء أو أخطاء اللاعبين بحيث يمكن معالجة هذه الأخطاء بطريقة علمية ولا يمكن للعين المجردة أن ترى هذه الأخطاء كما يساعد التحليل الحركى على مراجعة الأداء كل فترة ومراجعة ما تم تصحيحه، كما يتسنى للفرد ملاحظة أدائه وملاحظة ما يحدث من تعديل أو تغيير فى هذا الأداء. السرعة الأفقية والرأسية :

ينص من أرقام الجداول (٧)، (١٠)، (١٣) الخاصة بتحليل التباين بين (القياس القبلى والبعدى والنموذج) ولصالح البعدى فى السرعة الأفقية والرأسية للنقاط التشريحية المختارة أثناء أداء مهارة الخطوة Leap (الخطوة التمهيدية - الطيران - الهبوط)، كما تشير نتائج الجداول (٨)، (١١)، (١٤) الخاصة بدلالة الفروق بين القياسات حيث أن هذه الفروق لصالح القياس البعدى نتيجة تطبيق التدرجات المركبة المقترحة التى أدت إلى تحسن السرعة الأفقية والرأسية نتيجة تحسن تكنيك أداء المهارة وخصوصاً لحظة الخطوة التمهيدية التى تساعد على دفع الرجل الأمامية للأمام ولأعلى بنقل حركى من الطرف السفلى إلى الطرف

العلوى وبالتالي تزداد المقادير الكمية للسرعة الرأسية أثناء الأداء وسرعان ما تتحول إلى سرعة أفقية نتيجة لتشكيل أجزاء الجسم في الهواء بالرغم من العلاقة العكسية بين السرعة والزمن أي كلما زادت السرعة (قل الزمن) لأن تكتيك أداء مهارة الفجوة Leap (تحسن المهارة) عمل على زيادة السرعة الأفقية والرأسية بدلالة معنوية وأيضاً زاد زمن الأداء نتيجة للتحسن لأن أداء المهارة يتطلب البقاء في الهواء لمسافة أطول نتيجة تحسن التكتيك وعمل العضلات في الاتجاه المضاد للجاذبية الأرضية حيث أن تحسن الأداء أدى إلى فرد للأشواط والركب ومرونة الفخذين وقدرة الرجلين وتشكيل الجسم ودفع من الأرض كفضل ورد فعل حتى يصبح الجسم مقدوف مما يشير إلى سلامة الأداء مع الأساس الميكانيكي " يبقى الجسم على ما هو عليه من حيث السكون أو الحركة ما لم يؤثر عليه قوة خارجية تغير من حالته " أي أن التدريب حسن من القوى الداخلية والخارجية (السلبية والإيجابية).

ويتفق هذا مع " محمد رمزي " ١٩٩٧م (١٥) نقلاً عن " دنسكوي Danskwy " أن الأداء الحركي الفائق لا يمكن تنفيذه بأسلوب ميز إلا إذا خضع للبحث والتحليل من أوجه متعددة في ضوء قواعد وقوانين الميكانيكا الحيوية تمهيداً للوصول إلى أفضل النتائج .

كما يضيف " طلحة حسام الدين " ١٩٩٣م (٩) أن اختيار نوع الراقعة المشاركة في الأداء يؤدي إلى زيادة سرعة وقوة الانقباض العضلي ويقلل من العبء الواقع على هذه العضلات وذلك لارتباطه بكفاءة العمل العضلي للمفاصل التي تعمل كمحاور للحركة وتتوقف كفاءتها على كفاءة تنفيذها لشروط التراكيب البيوميكانيكية للأداء الحركي.

وفي هذا الصدد يشير " طلحة حسام الدين " ١٩٩٣م (٩)، " عصام أمين حلمي، محمد جابر بريقع " ١٩٩٧م (١٣) أن بداية الأداء تزداد السرعة الرأسية إلى أقصى درجة ممكنة وعند الوصول إلى أقصى درجة من السرعة يتم تثبيت السرعة نسبياً ثم تبدأ السرعة في التناقص أثناء الهبوط بفعل الجاذبية الأرضية، وعند ارتفاع الجسم لأعلى وللأمام في خطوط منحنية نجد أن الجسم يتأثر بالسرعة ما دامت هذه السرعة تفوق الجاذبية الأرضية حيث نجد في السرعة قوتان أحدهما إيجابية والأخرى سالبة، فالقوى الإيجابية يسببها الانقباض العضلي أما السلبية تسببها الجاذبية الأرضية ويمكن زيادة السرعة إما بتقليل القوى السلبية أو بزيادة القوى الإيجابية أو الاثنين معاً وعندما يتساوى التأثيرات فتصل السرعة إلى الصفر ويبدأ الجسم في الهبوط.

ويتفق ذلك مع كل من " براون إدوارد Brown Edward " ٢٠٠٠م (٢٠) و"التنصار عبد العزيز" ٢٠٠١م (١)، ٢٠٠٢م (٢) و " جيهان بدر " ٢٠٠٢م (٦) أن التدريب يعمل على تحسين المجموعات العضلية الضرورية للأداء المهاري واستخدام العضلات الدقيقة التي تبرز الأداء وتعطي له الجمال والإيقاع الحركي والتوقيت السليم للأداء وبالتالي تتحسن الخصائص البدنية والبيوميكانيكية من إراحة وسرعة.

التغير الزاوي لمفاصل الرجلين :

يتضح من خلال جداول أرقام (١٦)، (١٨)، (٢٠) الخاصة بتحليل التباين بين القياس القبلي-البعدي-النموذج) ولصالح القياس البعدي للزوايا الخاصة بالنقاط التشيحية لمفاصل الرجلين أثناء أداء مهارة الفجوة Leap لحظة (الخطوة التمهيدية-الطيران-الهبوط).

كما تشير نتائج الجداول (١٧)، (١٩)، (٢١) الخاصة بدلالة الفروق بين القياسات (القبليّة-البعديّة-النموذج) لزوايا النقاط التشيحية لمفاصل الرجلين أثناء أداء مهارة الخطوة Leap لحظة (الخطوة التمهيدية-الطيران-الهبوط) كما يتضح مدى تقارب مقادير الزوايا لمفاصل الرجلين (مفصل الفخذ الأيمن والأيسر-ومفصل الركبة اليمنى واليسرى-ومفصل رسع القدم اليمنى واليسرى) أثناء اللحظات الثلاثة (التمهيدية-الطيران-الهبوط) من مقادير الزوايا للطالبة النموذج وخصوصاً في القياس البعدي عنه في القياس القبلي.

وترى الباحثة أن الخطوة التمهيدية لأداء مهارة الفجوة Leap من أهم اللحظات لزوايا مفاصل الرجلين لأنه من خلالها تستعد العضلات في الخطوة التمهيدية وخصوصاً لحظة ترك الأرض في توافق عضلي عصبي وسرعة وكفاءة الانقباض والزوايا المثالية للارتفاع عن الأرض وبالتالي يتشكل الجسم في مرحلة الطيران في خطوط منحنية لأبعد مسافة للأمام بنقل حركي من الطرف السفلي إلى الطرف العلوي وتبدأ زوايا الرجلين في الإزدياد أقصى مدى لها لتقارب النموذج المثالي وبالتالي تقل المقاومة الخارجية للجسم إذا كانت الأنشطة والركبتين والفخذين على خط واحد أي (١٨٠) فتقل مقاومة الهواء وتزداد السرعة والإزاحة نتيجة لفرد زوايا الرجلين في لحظة الطيران وامتداد عمل العضلات المضاد للجاذبية الأرضية لفترة أطول حتى تتناقص تدريجياً لحظة الهبوط.

ويتفق ذلك مع ما أشار إليه عصام أمين حنمى، محمد جابر بريقع * ١٩٩٧م (١٣)، زيادة كفاءة الانقباض العضلي يمكن أن يتم بواسطة التدريب المركب حيث يزيد من سرعة الانقباض إذا كانت العضلات المقابلة تتميز بالإطالة ومرونة المفاصل التي تعمل عليها العضلات فإن هذه المرونة سوف تسبب مقاومة أقل للحركة فتؤدي إلى زيادة السرعة، وكلما أمكن التغلب على المقاومات بصورة سريعة.

كما يرى "طلحة حسام الدين" * ١٩٩٣م (٩) أن زيادة سرعة وقوة الانقباض العضلي يقلل من العبء الواقع على العضلات وذلك لارتباطه بكفاءة العمل العضلي للمفاصل التي تعمل كمحاور للحركة وتتوقف كفاءة تنفيذها للشروط البيوميكانيكية للأداء الحركي.

وفي هذا الصدد يشير "جمال علاء الدين وناهد أنسور الصباغ" * ٢٠٠٧م (٥) إلى أهمية اتخاذ أوضاع الزوايا المناسبة للمفاصل المشتركة في الأداء حيث تتيح أفضل إطالة

وتهيئة للعضلات المتصلة بهذه المفاصل، بحيث يحدث انقباضها بالسرعة والقوة المناسبين، فأى عملية مد للمفاصل بغرض الوصول إلى سرعة نهائية عالية يجب أن تتم بعد التمهيد لها بحيث تتواجد القوة والسرعة المناسبة عند بداية المد عن طريق فرملة الحركة التمهيدية ولذلك يصبح الدفع لأعلى أكبر من دفع الحركة التمهيدية بنسبة ٣ : ١ وهذا بدوره له تأثير كبير على الحركة المؤداء.

وتتفق هذه النتيجة مع كل من "جارمويرتون Jarmo Perttinen" ٢٠٠٣م (٢٤) وياسر السيد عاشور" ٢٠٠٤م (١٩) أن زوايا مفاصل الجسم لها أهمية كبرى ففى ظهور القوى الرأسية القصوى والقوى الأفقية فى مراحل الأداء الهيارى كما أنها تعمل ضد الجاذبية الأرضية كما أن لها أهمية فى التأثير على قوة الطرد المركزى.

ومن خلال العرض السابق يتضح تحقق الفرض الثانى جزئياً والذى ينص على " توجد فروق دالة إحصائياً بين القياس (القبلى-البعدى-النموذج) لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدى فى الخصائص البيوكينماتيكية (الإزاحات والسرعات الأفقية والرأسية والتغير والسرعة الزاوية) أثناء أداء مهارة الفجوة Leap".

كما يتضح من الجدول رقم (٩) الخاص بتحليل الانحدار للنسب المساهمة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap وجود علاقة ارتباطية لعند (٤) خصائص بيوكينماتيكية وكانت أعلى نسبة مساهمة للمتغير البيوكينماتيكي الأول (الإزاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر) (٩٩,٨٧٨%) ومعامل ارتباط قدره (٠,٩١٧) أى رفع نسبة المساهمة بـ (٠,١٣) وأقل نسبة مساهمة للمتغير البيوكينماتيكي الرابع (السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر) بنسبة (٩٩,٩٩٩%) ومعامل ارتباط قدره (٠,٨٣٣) أى رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٤) خلال لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

وبناء على ذلك فقد قامت الباحثة بإجراء خطوات التحليل المنطقى للانحدار للخصائص البيوكينماتيكي التى حققت أعلى ارتباط للأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap فى لحظة (الخطوة التمهيدية) كالتالى:

الخطوة التمهيدية لمهارة الفجوة Leap :

١ - المتغير الأول :

الإزاحة الأفقية لرسغ القدم الأيسر هو أكثر الخصائص البيوكينماتيكية مساهمة للأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap لحظة الخطوة التمهيدية مساهمة (٩٩,٨٧٨%) أى رفع نسبة المساهمة بـ (٠,١٣) وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى صيغة التنكيد الخاص بمهارة الفجوة Leap فى الخطوة التمهيدية بأخذ هذه الخطوة تمهيداً لدفع الأرض بأقصى قوة مسافة للأمام ولأعلى لذلك فإن العمل العضلى للرجلين وخصوصاً رسغ القدم الأيسر لحظة ترك الأرض بعد أخذ الخطوة التمهيدية يؤثر بدفع جسم الطالبة مسافة فى الهواء لحظة الطيران.

٢ - المتغير الثاني :

الإزاحة الرأسية للركبة اليمنى هو ثاني متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الخطوة التمهيدية بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩١%) وتعزو الباحث هذه النتيجة إلى التكنيك أيضاً يحتاج إلى الإزاحة الرأسية إلى جانب الأفقية وذلك بنقل حركى من مفصل رسع القدم اليسرى إلى ركبة الرجل اليمنى في شكل إزاحة رأسية تساعد على رفع الرجل عالياً لأخذ خطوة الطيران في الهواء لحظة الطيران أثناء أداء المهارة.

٣ - المتغير الثالث :

السرعة الأفقية للفخذ الأيسر هو ثالث متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الخطوة التمهيدية بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٥%) حيث رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٤ وفي هذا الصدد ترى الباحثة أن أداء الفجوة Leap يحتاج لرفع الرجل الأمامية وفي نفس الوقت سرعة فرد الرجل الخلفية وبالتالي زادت على التوالي السرعة الأفقية للفخذ الأيسر لمحاولة الوصول بالرجل الأمامية ليتم تشكيل الرجلين في مرحلة الطيران في شكل جراند كار أو فتحة البرجل.

٤ - المتغير الرابع :

السرعة الأفقية لرسغ القدم الأيسر هو رابع متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الخطوة التمهيدية بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩%) حيث رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٤ ، وترى الباحثة أنه تنتقل السرعة الأفقية من الفخذ الأيسر تبعاً إلى رسع القدم الأيسر وذلك لمحاولة سرعة فرد رسع القدم اليسرى في الاتجاه الأفقى أثناء أداء المهارة لحظة الخطوة التمهيدية.

كما يتضح من الجدول رقم (١٢) الخاص بتحليل الانحدار للنسب المساهمة للنقاط التشرحية المختارة لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap وجود علاقة ارتباطية لعدد (٤) خصائص البيوكينماتيكية وكانت أعلى نسبة مساهمة للمتغير البيوميكانيكية الأولى (الإزاحة الرأسية للرأس) حيث بلغت (٩٩,٩٩٥%) بعامل ارتباط قدره (٠,٨٩٤٤) وأقل نسبة مساهمة للمتغير البيوكينماتيكي الرابع (الإزاحة الأفقية للفخذ الأيسر) بنسبة مساهمة (١٠٠%) ومعامل ارتباط (٠,٧٦٧٠) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠٥) خلال لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap كالآتي:

لحظة الطيران لمهارة الفجوة Leap :

١ - المتغير الأول :

الإزاحة الرأسية للرأس هو أكثر الخصائص البيوكينماتيكية مساهمة للأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٥%) وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى أن تكنيك أداء المهارة الذى يتطلب رفع الرجل عالياً أماماً ودفع الأرض بالرجل الأخرى على التوالي وذلك بنقل حركى من الرجلين إلى الجزع إلى الرأس وبالتالي ارتفاع وتشكيل الجسم لحظة الطيران.

٢ - المتغير الثاني :

السرعة الأفقية لرسغ القدم اليسرى هو ثاني متغير يساهم في الأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩%) أي رفع نسبة المساهمة (٠,٠٤) وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى تكتيك الأداء الذى يتطلب بعد النقل الحركى من الطرف السفلى إلى العلوى وبالتالي سرعة فرد الرجل الخلفية للتحلق بالأمامية فى الهواء ولكن للخلف لحظة الطيران فى أخذ مسافة للأمام و الرجلين تصنعان زاوية (١٨٠).

٣ - المتغير الثالث :

الإزاحة الأفقية للفخذ الأيمن هو ثالث متغير يساهم فى الأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩٥%) فى رفع قيمة المساهمة بـ ٠,٥ خلال لحظة الطيران أثناء أداء مهارة الفجوة Leap.

وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى فنيات أداء المهارة بعد تشكيل الجسم فى الهواء والرجلين يصنعان زاوية (١٨٠) يتم زحف الفخذ الأيمن بطريقة تشبه تعدية حاجز مائى يتقارب شاطئه إلى حد ما.

٤ - المتغير الرابع :

الإزاحة الأفقية للفخذ الأيسر هو رابع متغير يساهم فى الأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (١٠٠%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠٥) وتورى الباحثة أن الإزاحة الأفقية تنتقل من الفخذ الأيمن للأيسر تبعاً نتيجة لأخذ مسافة للأمام أثناء الطيران وعملية النقل الحركى للجسم خلال الهواء قبل الهبوط.

كما يتضح من الجدول رقم (١٥) الخاص بتحليل الانحدار للنسب المساهمة للنقاط التشريحية المختارة لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap وحوود علاقة ارتباطية لعند (٤) خصائص بيوكينماتيكية وكانت أعلى نسبة مساهمة للمتغير البيوكينماتيكي الأول (السرعة الرأسية للركبة اليسرى) حيث بلغت (٩٩,٨٣٢%) بعامل ارتباط مقداره (٠,٨٩٨٧)، وأقل نسبة مساهمة للمتغير البيوكينماتيكي الرابع (السرعة الرأسية للفخذ الأيسر) بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩%) ومعامل ارتباط مقداره (٠,٨٥٣٩) أي رفع نسبة المساهمة (٠,٠٣) خلال لحظة الهبوط أثناء أداء مهارة الفجوة Leap كالآتى:

لحظة الهبوط لمهارة الفجوة :

١ - المتغير الأول :

السرعة الرأسية للركبة اليسرى هو أكثر الخصائص البيوكينماتيكية مساهمة لسأداء الفنى لمهارة الفجوة Leap لحظة الهبوط بنسبة مساهمة (٩٩,٨٣٢%) وتعزو الباحثة هذه

النتيجة على استعمال العضلات المضادة للجاذبية الأرضية للرجل اليسرى برغم وصول الرجل اليمنى إلى الأرض. في لحظة الهبوط إلى أن الرجل اليسرى ترتفع لأعلى بسرعة لتأخير مرحلة الهبوط لها.

٢ - المتغير الثاني:

الإزاحة الأفقية لرسغ القدم الأيمن هو ثاني متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الهبوط بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,١٦) وتعزو الباحثة هذه النتيجة إلى تكتيك لحظة الهبوط للمهارة من أخذ الخطوة لأبعد مسافة أثناء الاتصال بالأرض.

٣ - المتغير الثالث :

الإزاحة الرأسية للقدم اليمنى هو ثالث متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الهبوط بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٦%) حيث رفع نسبة المساهمة بـ (٠,١٦) وفي هذا الصدد ترى الباحثة أن أداء الفجوة Leap أثناء الهبوط تظل القدم تعمل في الاتجاه المضاد للجاذبية الأرضية برغم الهبوط الفعلي بفعل الجاذبية الأرضية بعد الوصول إلى السرعة (صفر).

٤ - المتغير الرابع :

السرعة الرأسية للفخذ الأيسر هو رابع متغير يساهم في الأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الهبوط بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩%) أي رفع نسبة المساهمة (٠,٠٣) وترى الباحثة أن السرعة الرأسية للفخذ الأيسر لا تزال تعمل ضد الجاذبية الأرضية نتيجة لعمل عضلات الفخذ المستمر في الاتجاه الرأسي برغم الوصول إلى لحظة الهبوط. يتضح من الجدول رقم (٢٣) الخاص بتحليل الانحدار لزوايا الرجلين لحظة الخطوة التمهيدية لمهارة الفجوة Leap وجود نسب مساهمة لأربعة زوايا وأن زاوية الفخذ الأيمن بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٢٣% هي المؤشر البيوكينماتيكي المساهم الأول، وأن زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي المساهم الرابع حيث بلغت نسبة مساهمتها ٩٩,٩٩٢٦% أي رفع نسبة المساهمة بـ ٠,٠١ خلال لحظة الخطوة التمهيدية أثناء أداء مهارة الفجوة Leap كالآتي:

زوايا الرجلين لحظة الخطوة التمهيدية لمهارة الفجوة Leap :

١ - المتغير الأول:

زاوية الفخذ الأيمن هي أكثر الخصائص البيوكينماتيكية مساهمة للأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الخطوة التمهيدية بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢٣%).

٢ - المتغير الثاني :

زاوية الركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني بنسبة مساهمتها (٩٩,٩٩٢٤%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

٣ - المتغير الثالث :

زاوية رسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢٥%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

٤ - المتغير الرابع :

زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوميكانيكي الرابع بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢٦%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

كما يتضح من الجدول رقم (٢٥) الخاص بتحليل الانحدار للزوايا السرجلين لحظة الطيران لمهارة الفجوة Leap أن أعلى مؤشر البيوكينماتيكي مساهم كان زاوية الركبة اليسرى وأن أقل مؤشر بيوميكانيكي مساهم كان زاوية الركبة اليمنى.

زوايا السرجلين لحظة الطيران لمهارة الفجوة Leap :

١ - المتغير الأول :

زاوية الركبة اليسرى هي أكثر الخصائص البيوميكانيكية مساهمة للأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢٣%).

٢ - المتغير الثاني :

زاوية الفخذ الأيسر هي ثاني الخصائص البيوكينماتيكية مساهمة للأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الطيران بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢٤%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

٣ - المتغير الثالث :

زاوية الفخذ الأيمن هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٧%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠٥).

٤ - المتغير الرابع :

زاوية الركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي الرابع بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٩%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

كما يتضح من الجدول رقم (٢٥) الخاص بتحليل الانحدار لزوايا السرجلين لحظة الهبوط لمهارة الفجوة Leap أن أعلى مؤشر البيوكينماتيكي مساهم كان زاوية الفخذ الأيسر وأن أقل مؤشر بيوكينماتيكي مساهم كان زاوية الركبة اليسرى .

زوايا الرجلين لحظة الهبوط لمهارة الفجوة Leap :

١ - المتغير الأول:

زاوية الفخذ الأيسر هي أكثر الخصائص البيوكينماتيكي مساهمة للأداء الفني لمهارة الفجوة Leap لحظة الهبوط بنسبة مساهمة ٩٩,٩٩%.

٢ - المتغير الثاني :

زاوية رسغ القدم الأيسر هي المؤشر البيوكينماتيكي الثاني بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩١%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

٣ - المتغير الثالث :

زاوية الركبة اليمنى هي المؤشر البيوكينماتيكي الثالث بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٢%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠١).

٤ - المتغير الرابع :

زاوية الركبة اليسرى هي المؤشر البيوكينماتيكي الرابع بنسبة مساهمة (٩٩,٩٩٤%) أي رفع نسبة المساهمة بـ (٠,٠٢).

ومن خلال العرض السابق يتضح تحقق الفرض الثالث كلياً والذي ينص على "توجد علاقات ارتباطية دالة إحصائياً ونسب مساهمة لبعض الخصائص البيوكينماتيكية لبعض النقاط التشريحية المختارة أثناء لحظات أداء مهارة الفجوة Leap (الخطوة التمهيديّة - الطيران "الفجوة" - الهبوط) " .

مستوى أداء مهارة الفجوة Leap :

يتضح من خلال جدول (٦) وجود فروق دالة إحصائياً بين القياس القبلي والبعدي لمجموعة البحث في مستوى الأداء لمهارة الفجوة Leap ولصالح القياس البعدي وترجع الباحثة هذه الفروق إلى التدريبات المركبة المقترحة بما اشتمل عليه من تدريبات أثقال نوعية تشبه أداء المهارة أو جزء منها وتدرّبات بليومترية بالإضافة إلى تنمية الصفات البدنية الخاصة بالمهارة من القدرة العضلية والمرونة والتوازن الحركي والتوافق والرشاقة ، كما اشتمل أيضاً التدريب على المهارة لتحسين مستوى الأداء كل ذلك أثر إيجابياً على مستوى أداء المهارة واقترب من خصوصيتها وما هو مطلوب لهذه المهارة فتحقق عائد تدريبي عالي، كما أنه من خلال التحليل الحركي للمهارة تم معرفة مواطن القوة والضعف في أداء المهارة بعد مقارنتها بالنموذج المثالي لأداء المهارة وتم التدريب على المهارة لتلافي مواطن الضعف ودراسة الخصائص التكنيكية المميزة لهذه المهارة دراسة علمية دقيقة وواقعية أدت إلى تحسين مستوى الأداء.

وتتنق هذه النتيجة مع "انتصلر عبد العزيز" ٢٠٠١م (١)، ٢٠٠٢م (٢)، "جيهان بلر" ٢٠٠٢م (٦)، محمد عبد العزيز إبراهيم" (١٧) أن للتدريب يؤدي إلى التأثير على العضلات العاملة والجهاز العصبي مما يفيد بشكل تطبيقي في تحسين مهارات الأداء الحركي بشكل عام. ويضيف "عبد العزيز النمر، وناريمان الخطيب" ١٩٩٦م (١٢) أن الأداء يتحسن بصورة أفضل إذا كان التدريب خاصاً بنوع النشاط الممارس وأن يتضمن أهم العضلات العاملة في هذا النشاط وأن تتم تميته بنفس كيفية استخدامها في المنافسة.

ومن خلال العرض السابق يتضح تحقق الفرض الرابع كلياً والذي ينص على: توجد فروق دالة إحصائياً بين القياس (القبلي والبعدي) لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في مستوى أداء مهارة الفجوة Leap".

الاستخلاصات والتوصيات:
أولاً: الاستخلاصات

في حدود عينة البحث وطبقاً للفترة الزمنية للتدريبات المركبة المقترحة ومن واقع البيانات تستخلص الباحثة ما يلي:

١- التدريبات المركبة المقترحة (الأثقال - البليومتر) لها تأثير دال إحصائياً على المتغيرات البنائية (القدرة العضلية للرجلين - التوافق - التوازن الحركي - المرونة - الرشاقة).

٢- التدريبات المركبة المقترحة (الأثقال-البليومتر) لها تأثير دال إحصائياً على الخصائص البيوميكانيكية (الإزاحة والسرعة الأفقية والرأسية) للنقاط التشريحية المختارة أثناء أداء مهارة الفجوة Leap عند اللحظات (الخطوة التمهيدية - الطيران - الهبوط).

٣- أمكن التوصل إلى مجموعة الخصائص البيوميكانيكية لمهارة الفجوة Leap والمؤثرة على الأداء.

٤- طبقاً لخطوات التحليل المنطقي للاحدار المتعدد للخصائص البيوميكانيكية لمهارة الفجوة Leap وفي ضوء علاقتها الارتباطية بالأداء الفني للمهارة أمكن تحديد أربع متغيرات في كل لحظة من لحظات أداء المهارة (الخطوة التمهيدية - الطيران - الهبوط).

٥- وجدت فروق دالة إحصائياً بين القياسين القبلي والبعدي لمجموعة البحث ولصالح القياس البعدي في مستوى أداء الفجوة Leap

ثانياً: التوصيات :

١- استخدام التدريبات المركبة المقترحة قيد البحث لما لها من تأثير على المتغيرات البنائية والمهارية وبعض الخصائص البيوميكانيكية.

٢- استخدام التدريبات المركبة المقترحة على فرق مختلفة وعلى مهارات أخرى بالكلية لما لها من تأثيرات إيجابية على جميع المتغيرات قيد البحث.

٣- إجراء تحليل حركي لمزيد من المهارات في التعبير الحركي والتخصصات الأخرى.

٤- استخدام التحليل الحركي للتقييم الموضوعي لمستوى الأداء.

المراجع

أولاً- المراجع العربية :

١. انتصار عبد العزيز حلمي، تأثير التدريب البيوميترك على القدرة العضلية للرجلين وبعض المؤشرات البيوميكانيكية لمهارة الكابريول Cabriole لطالبات تخصص التعبير الحركي، مجلة بحوث التربية الرياضية، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة الزقازيق، ٢٠٠١م.
٢. انتصار عبد العزيز حلمي، فاعلية برنامج مقترح للإتزان على كفاءة المستقيبات الحسية الدهليزية وتوجيه بعض المؤشرات البيوميكانيكية لمهارة السيسون Sissonne في الباليه، مجلة بحوث التربية الشاملة، كلية التربية الرياضية للبنات، جامعة الزقازيق، مايو ٢٠٠٢م.
٣. جمال علاء الدين ، دراسات معمليّة في بيوميكانيكا الحركات الرياضية، ط٣، الإسكندرية، دار المعارف، ١٩٩٤م.
٤. جمال علاء الدين ، الأسس المترولوجية لتقويم مستوى الإعداد المهاري والخططي للرياضيين، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة الإسكندرية، ١٩٩٥م.
٥. جمال علاء الدين ، ناهد أنور الصباغ ، الأسس المترولوجية لتقسيم مستوى الأداء البدني والمهاري والخططي للرياضيين، الإسكندرية، منشأة المعارف، ٢٠٠٧م.
٦. جيهان أحمد بدر، استراتيجيّة تنمية القدرة العضلية للرجلين وتأثيرها على مراحل الأداء الحركي لبعض بدايات عارضة التوازن ، رسالة دكتوراه غير منشورة، كلية التربية الرياضية للبنات، جامعة الزقازيق، ٢٠٠٢م.
٧. سعيد عبد الرشيد خاطر ، فاتن عبد الحميد محمود، التدريبات النوعية وتأثيرها على المنحنيات الخصائصية الكينماتيكية ومستوى الأداء المهاري لمهارة الكب المقلوب على جهاز العقنة في الجمباز، بحث منشور، ١٩٩٩م.
٨. سميرة أحمد الدريبي: العلاقة بين التوافق العضلي العصبي ومستوى الأداء الرياضي لطالبات كلية التربية الرياضية للبنات، رسالة دكتوراه غير منشورة، جامعة حلوان، ١٩٨٠م.
٩. طلحة حسين حسام الدين ، الميكانيكا الحيوية (الأسس النظرية والتطبيقية)، القاهرة، دار الفكر العربي، ١٩٩٣م.
١٠. طلحة حسين حسام الدين، الأسس الحركية والوظيفية للتدريب الرياضي، القاهرة، دار الفكر العربي، ١٩٩٤م.
١١. عادل عبد البصير علي ، الميكانيكا الحيوية والتكامل بين النظرية والتطبيق في المجال الرياضي، ط٢، القاهرة مركز الكتاب للنشر، ١٩٩٨م.
١٢. عبد العزيز النمر وناريمان الخطيب، تدريب الأثقال، القاهرة، مركز الكتاب للنشر، ١٩٩٦م.

- ١٤ . عصام محمد أمين حلمى، محمد جابر بريقع، التدريب الرياضى، الإسكندرية، منشأة المعارف، ١٩٩٧م.
- ١٥ . ليلى السيد فرحات ، القياس والاختبار فى التربية الرياضية، ط٣، القاهرة، مركز الكتاب للنشر، ٢٠٠٥م.
- ١٦ . محمد أحمد رمزى بدران ، توجيه بعض المؤشرات البيوميكانيكية لمرحلتى الاقتراب والارتقاء فى الوثب العالى فى ضوء علاقتهما بالقوة الانفجارية للطرف السفلى، رسالة دكتوراه غير منشورة، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة الزقازيق، ١٩٩٧م.
- ١٧ . محمد سليمان عبد اللطيف ، تجهيزات الميكانيكا الحيوية لقياس الأداء الحركى، بور سعيد، المطبعة المتحدة، ٢٠٠٣م.
- ١٨ . محمد عبد العزيز إبراهيم، المؤشرات البيوميكانيكية كأساس لتطوير التوافق العصبى العضلى للهجمة العدوية الثنائية فى سلاح الشيش، رسالة دكتوراه غير منشورة، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة الزقازيق، ٢٠٠٧م.
- ١٩ . محمد يوسف الشيخ، الميكانيكا الحيوية وتطبيقاتها ، القاهرة، دار المعارف، ١٩٨٤م.
- ٢٠ . ياسر السيد عاشور، الخصائص البيوميكانيكية للمهارات التحضيرية كأساس لوضع تمارين نوعية لنهايات حركية مختارة على جهاز العقلة، رسالة دكتوراه غير منشورة، كلية التربية الرياضية للبنين، جامعة حلوان، ٢٠٠٤م.
- المراجع الأجنبية :
- (٢٠) Brown Edward M., Effect of Plyometric training from biomechanical view on power and sporting time in triple Jump, sport medicine and Physical fitness Journal, Toronto, ٢٠٠٠.
- (٢١) Charles B., Ruth, Concepts of Physical Fitness, W.M.C Brown Pupliahers, Puluyve, U.S.A, ١٩٩٤.
- (٢٢) Dyson Geoffrey, Dyson's mechanics of Athletics ٩th ed, Biddless LTD, Guilford, London, ٢٠٠٠.
- (٢٣) Eluiot, B.H., Measurment concepts of the Letics, ٩th ed., Biddless, L.TD, Gailford, London, ٢٠٠٠.
- (٢٤) Jarmo Perttunen A., " Biomechanical Loading in the triple Jump, Journal of Sports Sciences, vol. ١٨, U.S.A, ٢٠٠٢.
- (٢٥) Rahman Rahimi, Parvin Arshadi, Naser Behqur, Saeed Sadeghi, Boroujerdi , Mohammad Rahimi, "evaluation of playometrics, Weight Training and their combination on angular velocity" Physiccal Education and sport, vol. ٤, No١-٨, ٢٠٠٦.
- (٢٦) West Cott W., " Strength fitness Physiological Principles and Training Technique, ٤th, ed., ١٩٩٥.